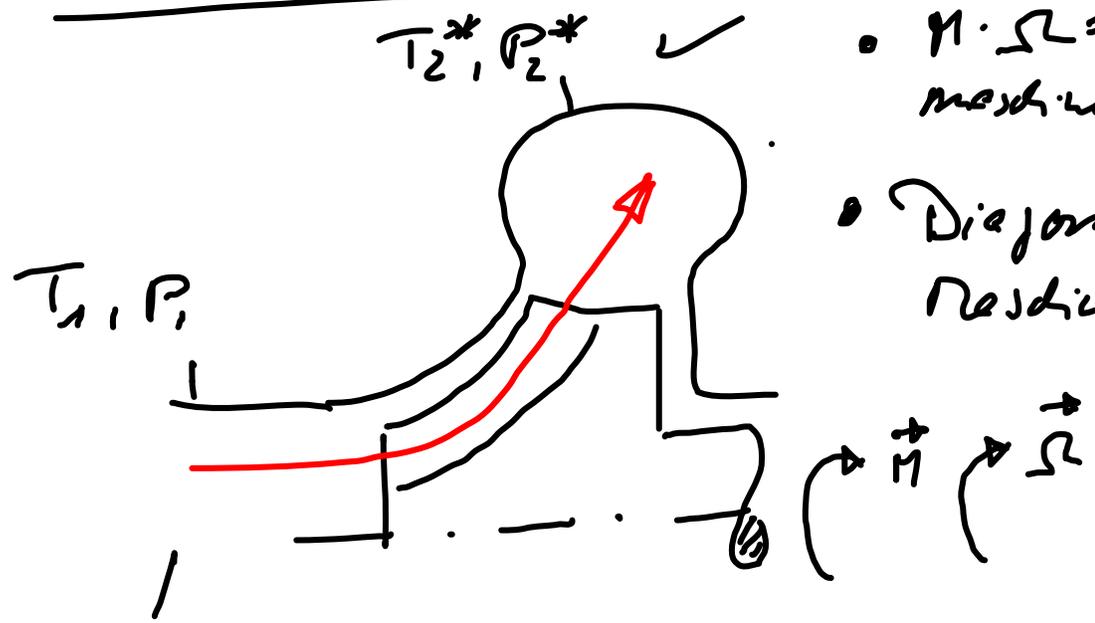


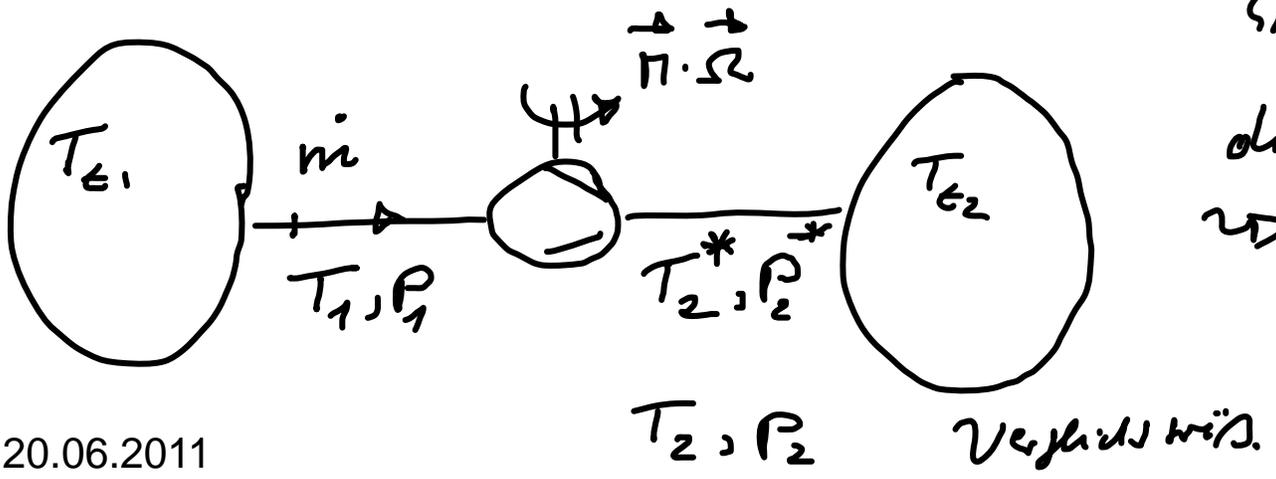


Wirkungsgrad bei kompressibler Strömung

durch Turbomaschine



- $\vec{m} \cdot \vec{\Omega} = P_{\dot{W}} > 0$ Arbeitsmaschine (Kompressor)
- Diejenige durchströmte Maschine



* real gemessene Größen
durch Asterix
=> Vergleichswert.



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbomaschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17



$$P_A = m g H + m g H_v \quad 1. \text{ Hauptort}$$

$$gH := \left(\frac{p}{\rho} + \frac{u^2}{2} + \psi \right)_2 - \left(\frac{p}{\rho} + \frac{u^2}{2} + \psi \right)_1$$

Bernoullische Konstante

$$C = \frac{u^2}{2} + \frac{p}{\rho} + \psi$$

$$gH := C_2 - C_1$$

Druckfunktion.

$$p = \int \frac{dp}{\rho}$$

$$gH = \underbrace{\frac{u_2^2}{2} - \frac{u_1^2}{2}}_{\approx 0} + \frac{\gamma}{\gamma-1} \left(\frac{p_2}{\rho_2} - \frac{p_1}{\rho_1} \right)$$

Näherung: kinetisch Anteil

$$\frac{u^2}{2} \ll \frac{\gamma}{\gamma-1} \frac{p}{\rho}$$

$$gH \approx \frac{\gamma}{\gamma-1} \left(\frac{p_2}{\rho_2} - \frac{p_1}{\rho_1} \right)$$





Druckänderarbeit

$$gH = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \left(\frac{P_2}{\rho_2} - \frac{P_1}{\rho_1} \right)$$

$$P = \rho R T$$

$$\frac{P}{\rho} = R T$$

$$gH = \frac{\gamma}{\gamma - 1} R (T_2 - T_1) \\ = c_p (T_2 - T_1),$$

$$gH = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \frac{P_1}{\rho_1} \left(\frac{P_2}{P_1} \frac{\rho_1}{\rho_2} - 1 \right)$$

$$gH = \frac{\gamma}{\gamma - 1} \frac{P_1}{\rho_1} \left[\left(\frac{P_2}{P_1} \right)^{\frac{\gamma - 1}{\gamma}} - 1 \right]$$

da $R = c_p - c_v$

$$\gamma = \frac{c_p}{c_v}$$

reale Druckänderungsarbeit

$$gH = c_p (T_2^* - T_1)$$

$$(gH)_{D=\text{const}} = c_p (T_2 - T_1) \quad T_2 < T_2^*$$

da die
Arbeitsumsetzung
ideal ist.

$$\eta := \frac{(gH)_{D=\text{const}}}{gH} = \frac{T_2 - T_1}{T_2^* - T_1}$$

Wirkungsgrad wie bisher \leadsto Isentropen Wirkungsgrad.



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17

Zum polytropen Wirkungsgrad

Vergleichsprozess ist eine polytrope Zustandsänderung

$$\eta_H = \frac{\gamma}{\gamma-1} \frac{p_1}{p_2} \left[\left(\frac{p_2}{p_1} \right)^{\frac{\gamma-1}{\gamma}} - 1 \right]$$

$$= \underbrace{\frac{\gamma}{\gamma-1} R}_{c_p} (T_2 - T_1)$$

$$(\eta_H)_{\text{pol}} = \frac{\kappa}{\kappa-1} \frac{p_1}{p_2} \left[\left(\frac{p_2}{p_1} \right)^{\frac{\kappa-1}{\kappa}} - 1 \right]$$



$$\frac{P_2}{P_1} = \left(\frac{T_2^*}{T_1} \right)^{\frac{n}{n-1}}$$

Bestimmung des polytropen Exponenten aus
 Maßdaten:

$$\frac{n-1}{n} = \frac{\ln(T_2^*/T_1)}{\ln(P_2/P_1)}$$

$$(\dot{Q}H)_{\text{pol}} = \frac{n}{n-1} R (T_2^* - T_1)$$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
 Sommersemester 2011
 Grundlagen der Turbo-
 maschinen und Fluidsysteme
 Vorlesung 17

2D

$$z_{\text{Pol}} := \frac{n}{n-1} \frac{\sqrt{-1}}{\gamma}$$



Giderotus hierzu:

Spurk : Dimensionsänderung
in der Strömungsbahn

Springer 1992

Gesamt?



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17

Anwendungsbeispiel für die Energiegleichung

Luftfeder \rightarrow Erhaltungsgleichung \rightarrow 0-D Modell.

\rightarrow Hinweisung zum de Betriebspunkt. (Störnetz)

\rightarrow Kennlinie d. Ventils (Bode Diagramm).

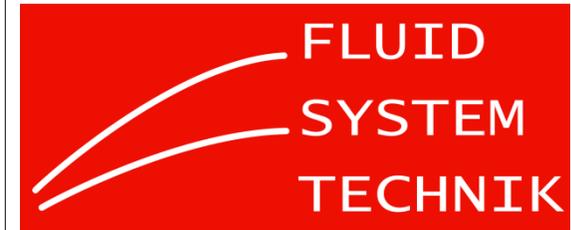
\rightarrow Klärung der Trop:

Wann ist es Zustandsänderung notwendig?

↳ ↳ ↳ adiabatisch?



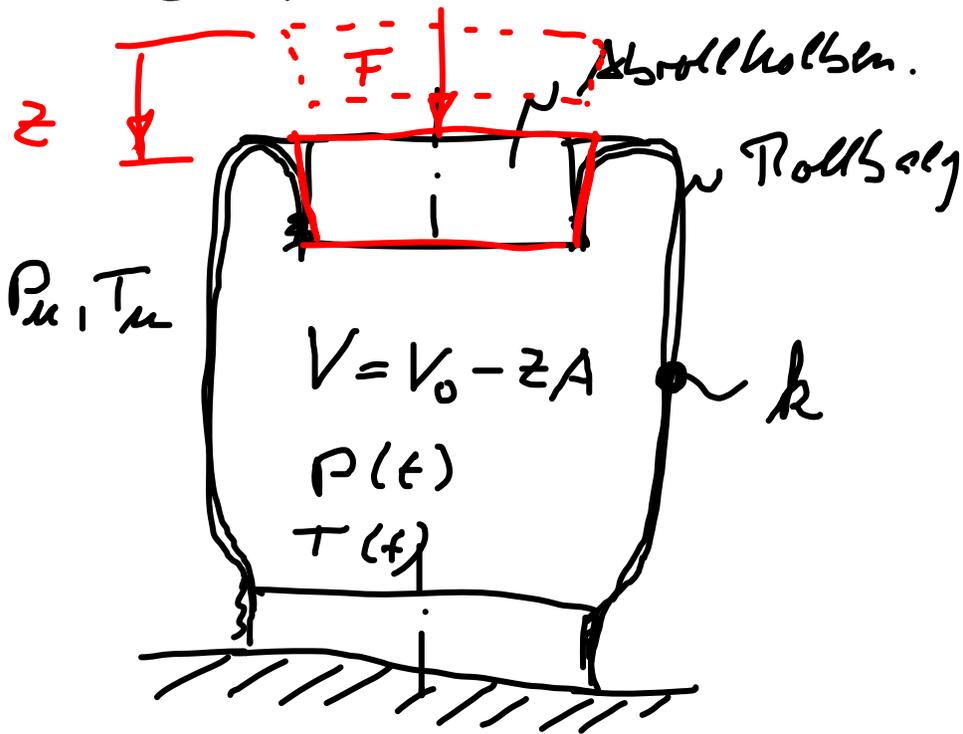
TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17

Modell eines Druckspeichers

Skizze des Systems im ausgefahrenen Zustand



Verdrängefläche (Kinematik)

$$A := - \frac{dV}{dz}$$

Trostfläche (Dynamik)

$$A_T := \frac{F}{p - p_u}$$

i.A. $A \neq A_T$





1. Annahme

$A = A_T$ für
line Wollen.

2. Annahme

Hydrodynamik $p = p(t)$
 $T = T(t)$

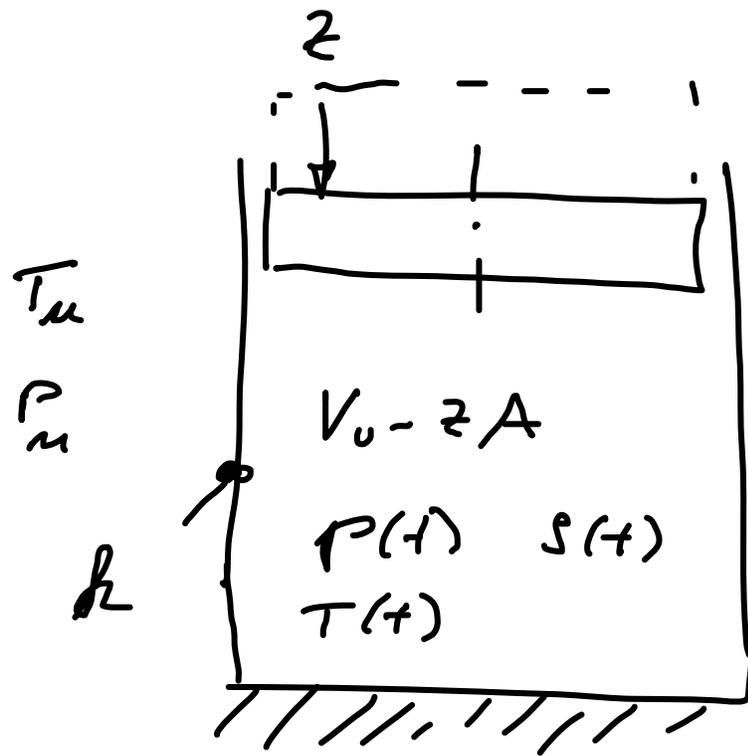
3. Annahme

$$\frac{u^2}{2} \ll c_p T$$

4. Annahme

$$z = \bar{z} \sin \Omega t$$

5. Annahme, Koeffizienten ν
 \rightarrow kein Tropfen

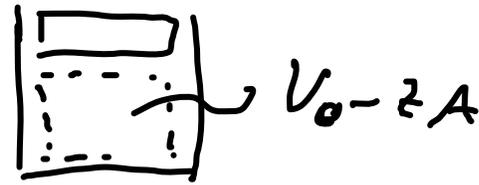


Unbekannt:

$p(t), T(t)$

$s(t)$

Energiegleichung



$$\int_0^L \frac{\partial}{\partial t} \left[\left(e + \frac{u^2}{2} \right) \rho \right] A \, dr - \dot{m}_1 h_{t1} + \dot{m}_2 h_{t2} =$$

= $\dot{P}_A + \dot{Q}$

Hydrostatik

Kontd:

$$\int_0^L \frac{\partial}{\partial t} (\rho A) \, dr - \dot{m}_1 + \dot{m}_2 = 0.$$

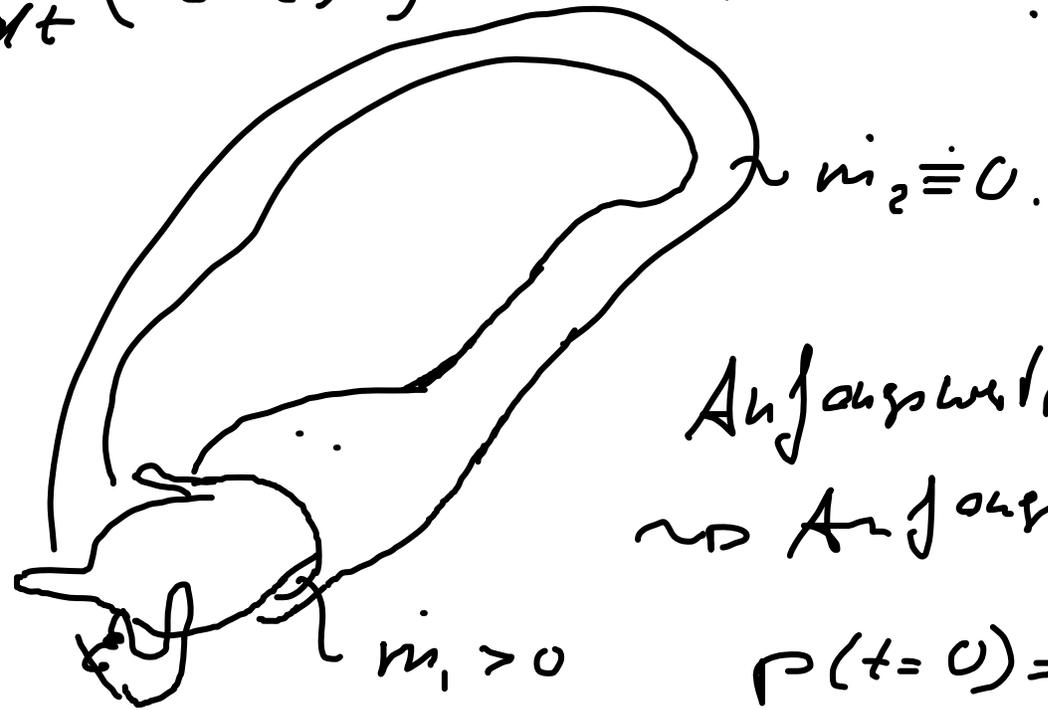
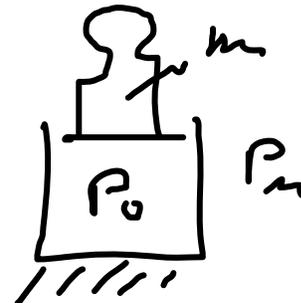
$$\frac{\partial \phi}{\partial t} = \frac{d\phi}{dt} = \dot{\phi}$$

$$\dot{m} \neq \frac{dm}{dt}$$



$$\frac{d}{dt} \left[\rho \left(e + \frac{u^2}{2} \right) \right] (V_0 - zA) - \rho \dot{z} A h_L = -g \rho \dot{z} A z$$

$$\frac{d\rho}{dt} (V_0 - zA) - \rho \dot{z} A = 0. \quad \rho \downarrow$$



Anfangswertproblem
→ Anfangsbedingung

$$p(t=0) = p_0 = p_u + \frac{mg}{A}$$

$$T(t=0) = T_0 = T_u$$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17

Umformung $g_e = \rho c_v T \cdot \text{const. (Kolonisch ideal.)}$

$$= \rho \frac{c_v}{R}$$

$$= \rho \frac{1}{\gamma - 1}$$

$$g_h = \rho \frac{\gamma}{\gamma - 1}$$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17



$$\leadsto \underline{\rho} (V_0 - zA) - \dot{z} A \rho = 0 \quad (1)$$

$$\frac{1}{\gamma-1} \rho (V_0 - zA) - \frac{\gamma}{\gamma-1} \dot{z} A \rho = -h \dot{m}_w (T - T_0) \quad (2)$$

mittleren.

$$\rho = \underline{\underline{\rho R T}} \quad (3)$$

$$p(0) = p_0$$

$$T(0) = T_0 = T_m$$

$$\rho(0) = p_0 / RT_0$$

} Anfangsbeding.



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17

Weitere Fortsetzung

1.) numerisch.

↳ Übung

Matlab
Modellier
Netzwerke
:

Substruktur für
homog. zelle
MUS (Mehrkörperstruktur)
System.
:
:

2.) Verfeinerung \rightarrow Analyse.



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17

Linearisierung um den Betriebspunkt für
 „klein“ Amplitude um den Betriebspunkt.



1. Annahmen klein Amplitude

$$\frac{zA}{V_0} \ll 1$$

2. Störansatz (Perturbations) um den
 Betriebspunkt

$$\begin{aligned} p(t) &= p_0 + \tilde{p}(t) & |\tilde{p}| &\ll p_0 \\ \rho(t) &= \rho_0 + \tilde{\rho}(t) & |\tilde{\rho}| &\ll \rho_0 \\ T(t) &= T_0 + \tilde{T}(t) & |\tilde{T}| &\ll T_0 \\ V(t) &= V_0 + zA & |zA| &\ll V_0 \end{aligned}$$

3. Einsetzen in die das
Algebrodifferentialgleichung.

$$p = \rho R T$$

$$\cancel{p_0} + \tilde{p} = R (\rho_0 + \tilde{\rho}) (T_0 + \tilde{T})$$

$$= \cancel{R \rho_0 T_0} + R \tilde{\rho} T_0 + R \rho_0 \tilde{T} + R \tilde{\rho} \tilde{T},$$

mit

$$\underline{p_0 = R \rho_0 T_0}$$

$$\phi \rightsquigarrow \phi^2$$

$$\tilde{p} = \tilde{\rho} R T_0 + \rho_0 R \tilde{T} + \mathcal{O}(\phi^2)$$

$$\underline{\tilde{p} \approx \tilde{\rho} R T_0 + \rho_0 R \tilde{T}}$$





$$\rho \dot{V}_0 + A z \dot{p}_0 = 0 \quad \text{Kont.}$$

$$\rho \dot{V}_0 + A z \gamma p_0 + (\gamma - 1) \rho_w k \tilde{T} = 0$$

$$p = \tilde{p} p_0 + p_0 \tilde{T}$$

lineares System. \rightarrow Superposition ist
möglich.

Produkt nicht möglich.

Aussetz

$$\tilde{p} := p_0 p_+ e^{i\Omega t}$$

$$p_+, p_+, T_+, V_+$$

$$\tilde{p} := p_0 p_+ e^{i\Omega t}$$

dimensionlos,
komplexer Amplituden.

$$\tilde{T} := T_0 T_+ e^{i\Omega t}$$

$$\hat{z} A = \tilde{V} := V_0 V_+ e^{i\Omega t}$$



$$p_+ + v_+ = \sigma$$

Kontin.

$$p_+ + \underbrace{\gamma}_{\pi_1} v_+ - i(\gamma-1) \frac{N_w k T_0}{\Omega V_0 p_0} T_+ = \sigma \quad \text{Energ.}$$

$$p_+ = p_+ + T_+ \quad \lambda \quad \text{Relaxations-Gezeit}$$

Dimensionenanalyse mit der Methode der Differentialgleichung.

$$\pi_1 = \gamma \quad \begin{matrix} \leftrightarrow \\ \textcircled{N} = \textcircled{U} \\ \gamma = \frac{7}{5} \end{matrix} \quad \begin{matrix} \textcircled{0} = \textcircled{0} = \textcircled{0} \\ \gamma > \frac{7}{5} \end{matrix}$$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17

$$\pi_2 = \frac{1}{\Omega \lambda} = \frac{S_w k T_0}{\Omega V_0 \rho_0}$$

\leadsto Relaxationszeit

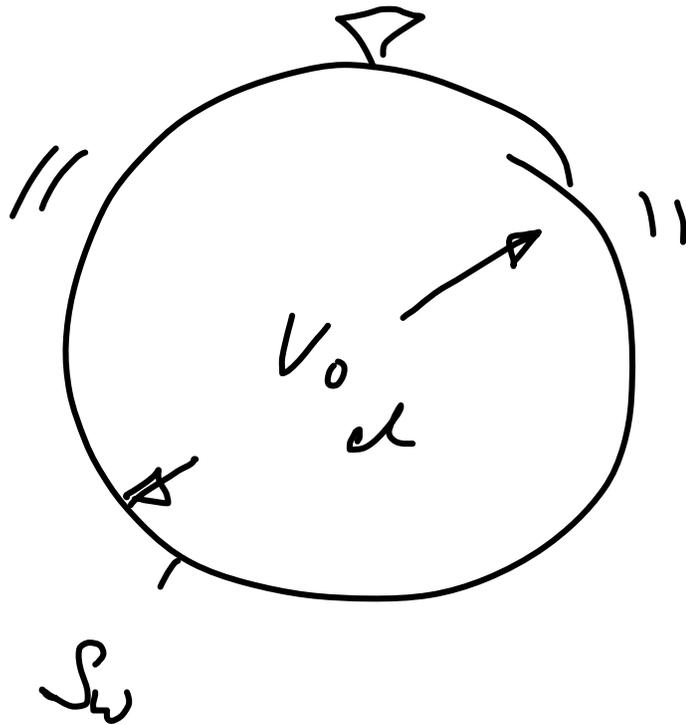
$$\lambda = \frac{V_0 \rho_0 c_p}{S_w k} = \frac{m_0 c_p}{S_w k} = \frac{C_p}{k}$$

$\Omega \ll \frac{1}{\lambda} \leadsto$ isotherme Zustandsänder.

$\Omega \gg \frac{1}{\lambda} \leadsto$ adiabate Zustandsänder.

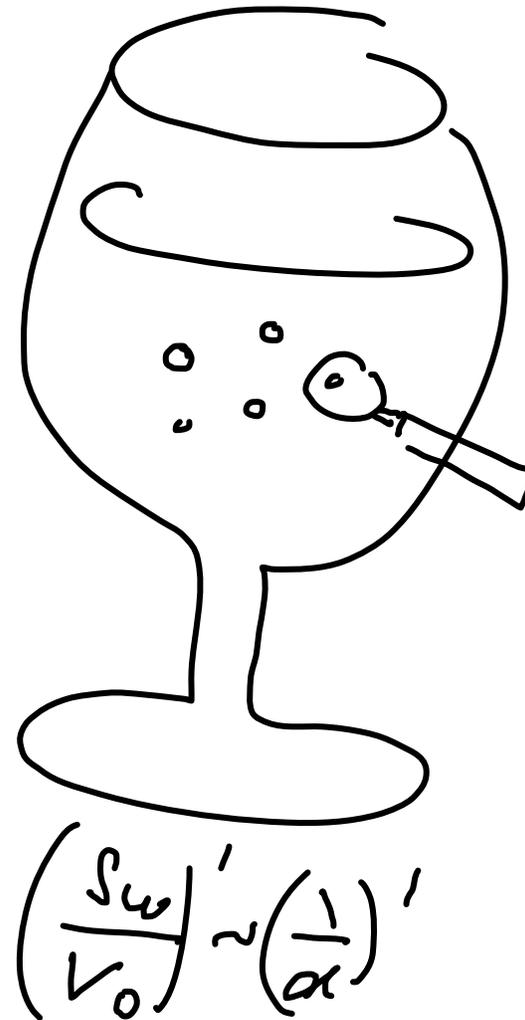


Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 17



$$\frac{p_w}{v_0} \sim \frac{1}{\alpha}$$

\ll



$$\left(\frac{p_w}{v_0}\right)' \sim \left(\frac{1}{\alpha}\right)'$$