

Wellengleichung und Wellenausbreitung in Rohrleitungen

Vorteil der Wellengleichung

- + lineare Gleichung
- + Superposition
- + Frequenzraum

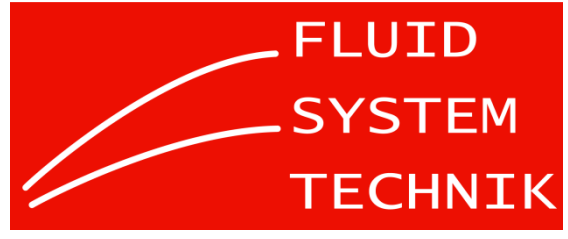
$$a_0 \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 p}{\partial t^2}$$

$$p = h(\underbrace{x - a_0 t}_{c^+ \text{ Charakteristik}}) + g(\underbrace{x + a_0 t}_{c^-})$$

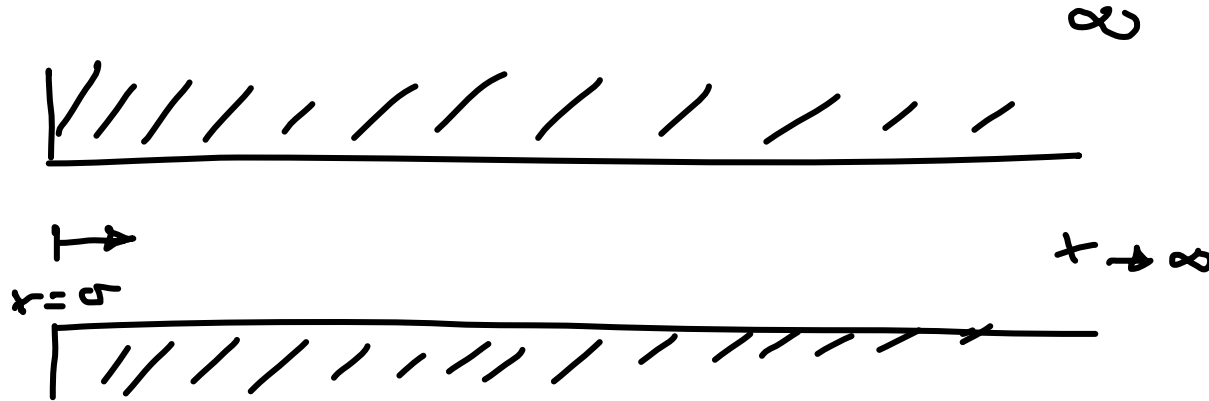
d'Alemberts Ansatz zur Lösung der Wellengl.



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11

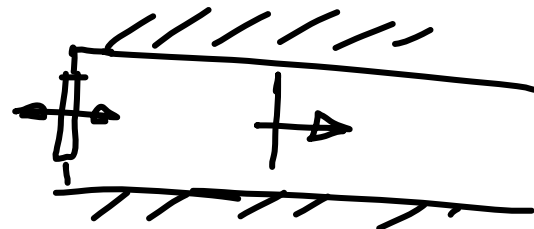


Halbunendlich Rohrleitung mind nur C^+ -Charakteristiken
von Interm

Randbedingung an $x=0$

$p = \hat{p} \cos \Omega t$ Drehrandbed.

$u = \hat{u} \cos \Omega t$ Schwingende Welle an $x=0$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11



Komplexe Erweiterung der Druckgleichung.

$$p = \operatorname{Re}(\hat{p} e^{i\Omega t})$$

$$e^{i\Omega t} = \cos \Omega t + i \sin \Omega t.$$

\hat{p} ist eine komplexe Amplitude.

$$\begin{aligned} p(\underset{x=0}{0}, t) &= h(-a_0 t) = \hat{p} e^{i\Omega t} \\ &= \hat{p} e^{-i \frac{\Omega}{a_0} (-t a_0)} \end{aligned}$$

mit der Wellenzahl

$$k := \frac{\Omega}{a_0}$$

$$= \hat{p} e^{-ik(-t a_0)}$$

→ die unbeschleunigte Funktion h
hann nur die Form

$$h(x - a_0 t) = \hat{p} e^{-ik(x - a_0 t)} = \hat{p} e^{i(\omega t - kx)}$$

Rechts laufende Druckwelle im Rohr

$$\begin{aligned} [\omega t] &= 1 & \text{Das Argument} \\ [kx] &= 1 & \text{jeder transzendenten} \\ & & \text{Funktion muß} \\ & & \text{dimensionlos sein!} \end{aligned}$$

→

Die Dimension der Wellenlänge $\frac{\omega}{a_0} = \frac{1}{\text{Länge}}$.



$$p(x,t) = \operatorname{Re} \left[\hat{p} e^{i(\Omega t - kx)} \right]$$

$$= \hat{p} \cos(\Omega t - kx)$$

$$= \hat{p} \cos(\Omega t - k(x + \lambda)) ,$$

mit der Wellenlänge

$$\lambda = \frac{2\pi}{k}$$

$$[\lambda] = \text{Länge.}$$

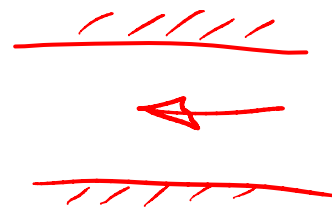
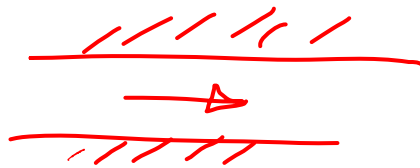
$$\alpha_0 = \frac{\Omega}{2\pi} \lambda$$



Allgemeine Fall

lichtläufig c^- und wellenläufig c^+
Charakteristiken.

$$p = \underbrace{\hat{p}_+ e^{i(\Omega t - kx)}}_{\text{right moving}} + \underbrace{\hat{p}_- e^{i(\Omega t + kx)}}_{\text{left moving}}$$



$$\frac{p}{M} = \frac{p_+}{M_+} + \frac{p_-}{M_-} \quad \text{Schwelle} \hat{=} \text{Geschw.}$$



Umkehr von Druck und Geschwindigkeit (Schwelle)
 erfolgt über die Impedanz

$$u_+ = \frac{p_+}{\rho_0 a_0}$$

$$u_- = \frac{p_-}{\rho_0 a_0}$$

$$p(x,t) = \text{Re} \left[\hat{p}_+ e^{i(\omega t - kx)} + \hat{p}_- e^{i(\omega t + kx)} \right]$$

$$= \text{Re} \left[e^{i\omega t} \hat{p}(x) \right],$$

mit der räumlich verteilte komplexe Amplitude



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
 Sommersemester 2011
 Grundlagen der Turbo-
 maschinen und Fluidsysteme
 Vorlesung 11



$$\hat{p}(x) = \hat{p}_+ e^{-ikx} + \hat{p}_- e^{ikx}$$

② $u(x,t) = \text{Re} \left[e^{i\omega t} \hat{u}(x) \right]$

mit $\hat{u}(x) = \hat{u}_+ e^{-ikx} + \hat{u}_- e^{ikx}$

Euler-Gleichung

→ Bernoulli-Gleichung $\rho_0 \frac{Du}{Dt} = - \frac{\partial p}{\partial x}$ für $k_{eff} = 0$.

$$\rho_0 \left(\frac{\partial u}{\partial t} + \underbrace{u \frac{\partial u}{\partial x}}_{\approx 0} \right) = - \frac{\partial p}{\partial x}$$

linearisiert Euler-Gl. ≈ 0 . $\rho_0 \frac{\partial u}{\partial t} = - \frac{\partial p}{\partial x}$



$$\rho_0 \frac{\partial u}{\partial t} = - \frac{\partial p}{\partial x} ,$$

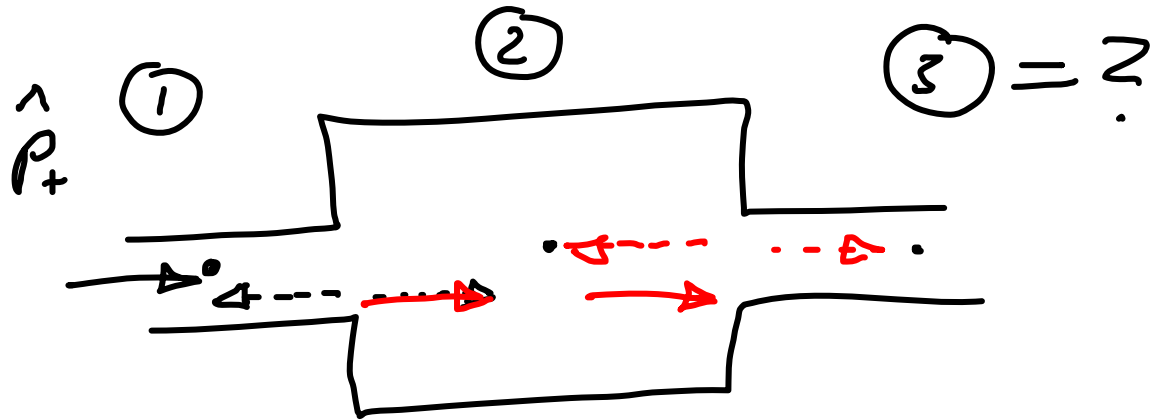
mit $u(x,t)$
 $p(x,t)$

$$\rho_0 i \Omega \hat{u}(x) = - \hat{p}'(x)$$

$$\rho_0 i \Omega \left[\hat{u}_+ e^{-ikx} + \hat{u}_- e^{ikx} \right] = ik \left[\hat{p}_+ e^{-ikx} - \hat{p}_- e^{ikx} \right]$$

$$\rho_0 \alpha_0 \left[\hat{u}_+ e^{-ikx} + \hat{u}_- e^{ikx} \right] = \hat{p}_+ e^{-ikx} - \hat{p}_- e^{ikx}$$

$$\leadsto \left[\hat{p}_+ = \rho_0 \alpha_0 \hat{u}_+ \quad \hat{p}_- = -\rho_0 \alpha_0 \hat{u}_- \right]$$

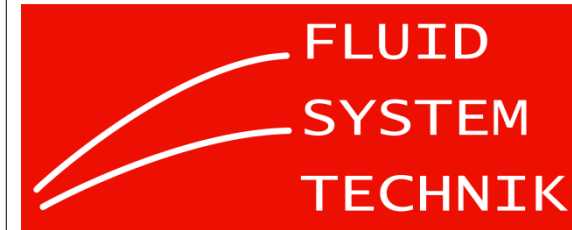


Bei jeder plötzlichen Querschnittsänderung kommt es zu Teilreflexion zurück zum Vorkörper
 → Schalldämpfer.

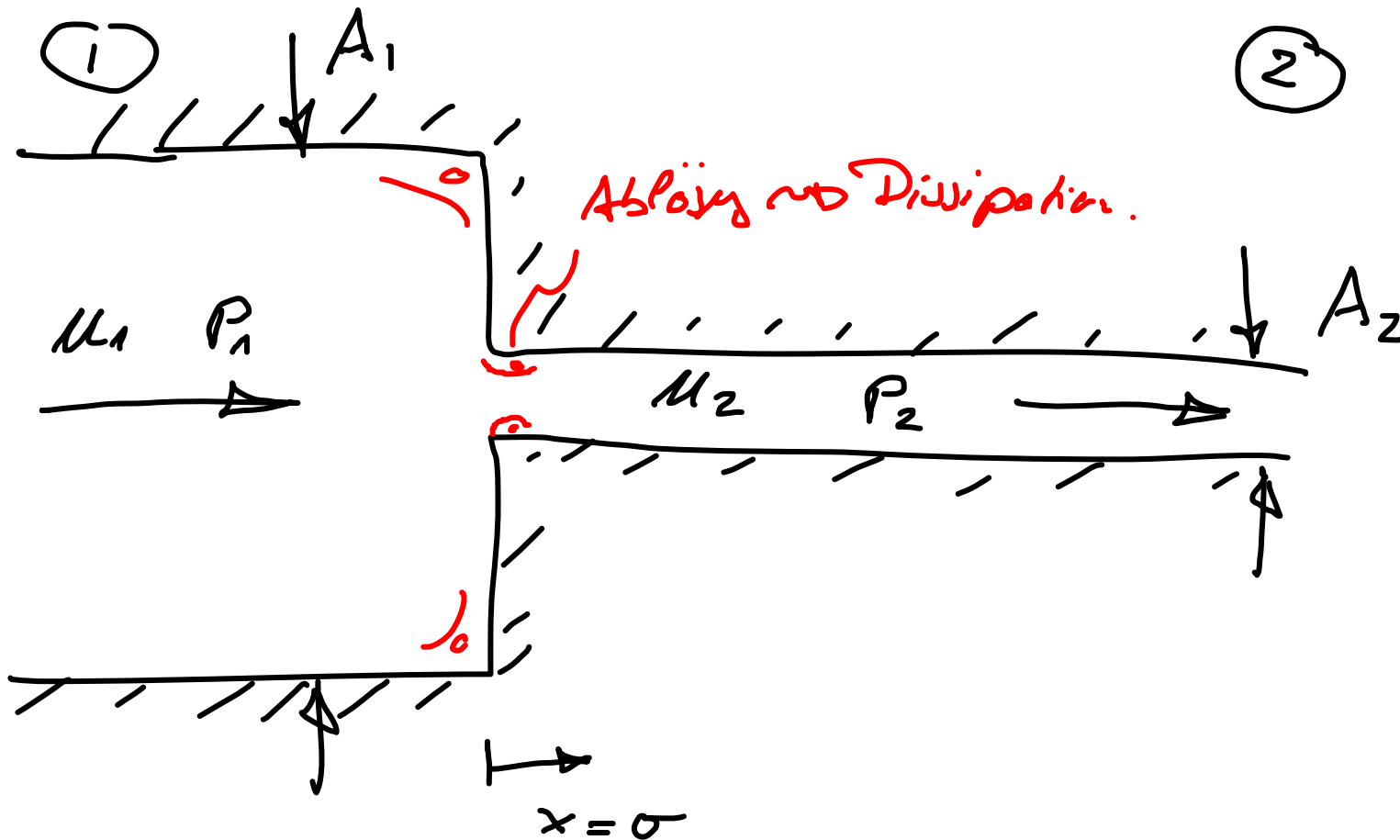
Randbedingungen und Abflussbedingung.



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11



Übergangsbedingung an der Stelle σ

1. Kontinuität $\rho_1 A_1 = \rho_2 A_2$ (1)

2. Für verlustfrei Strömung $p_1 = p_2$ (2) Stetigkeit der Spannungsverteilung.
→ kein Dampf.



kont:

$$(u_{1+} + u_{1-}) A_1 = u_{2+} A_2 \quad (1)$$

einlaufende
Wellen

Reflexion

durch gleiche Wellen

Impulsbilanz

$$P_{1+} + P_{1-} = P_{2+} \quad (2)$$

$$P_{1+} - P_{1-} = P_{2+} \frac{A_2}{A_1} \quad (1')$$

$$P_{1+} + P_{1-} = P_{2+} \quad (2')$$

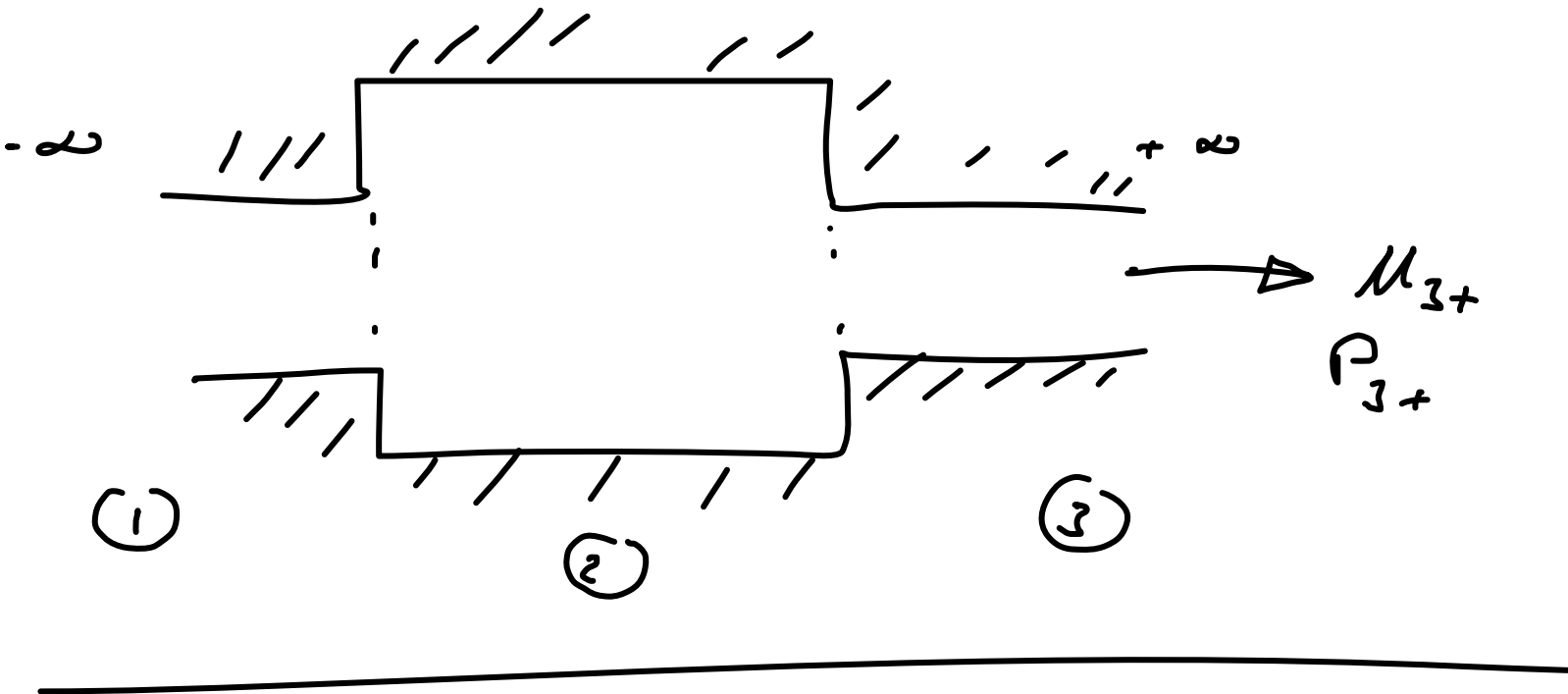
Elimination von P_{2+}

$$\begin{aligned} P_{1-} &= P_{2+} - P_{1+} \\ &= \frac{A_1}{A_2} P_{1+} - \frac{A_1}{A_2} P_{1-} - P_{1+} \\ &= \left(\frac{A_1}{A_2} - 1 \right) P_{1+} - \frac{A_1}{A_2} P_{1-} \end{aligned}$$

$$\hat{\tau} := \frac{P_{1-}}{P_{1+}} = \frac{A_1 - A_2}{A_1 + A_2} \quad \text{Reflexionskoeff.}$$

Druckverhältnisse sind alle über die Geometrie festgelegt.





Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11

Zusammenfassung Wellenbewegung

1. Freye: Muss an jedem Ort
Geschw., Druck, Dichte aufgebracht
werden?

off. Schall. a_{eff} , L , f
 " " "
 Gänge der Yinn typisch Frey.
 i.d. Fl. Linie
angefüllte Frey. 😊

$f \sim \frac{a_{eff}}{L} \rightarrow$ Wellenanzahl. ✓



2. Frey: • Mittlere Charakteristika vorgeh.

→ Wenn Plebe, Verdichtungen, ...
das ist wichtig ist

→ Verdichtungsstelle

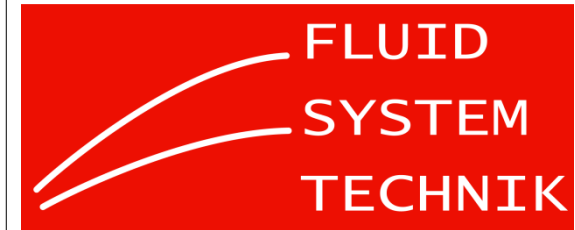
• reine Schallausbreitung.

→ Wellengleich.

→ sonst? einzelne Vorgeh.



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



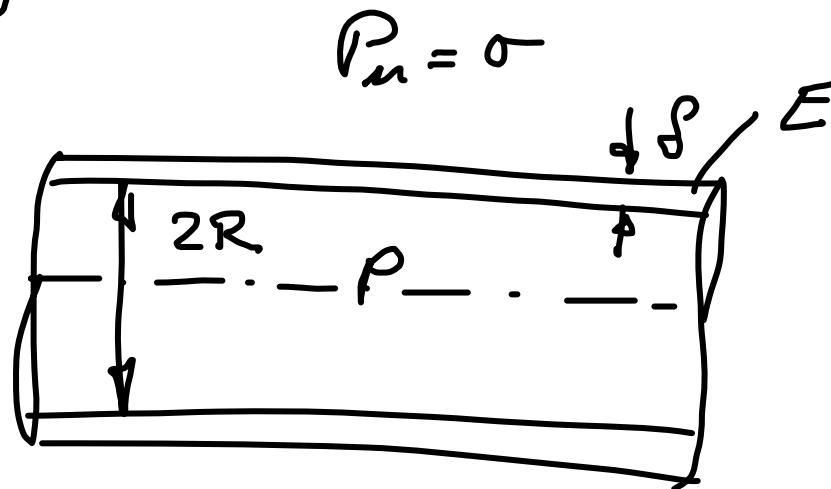
Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11

Zurück zur effektiven Schallgeschwindigkeit.

$$\alpha_{eff}^2 = \frac{1}{\rho_{eff} K_{eff}}$$

Für die K_{eff}

$$K_{eff} = \frac{1}{A} \left. \frac{\partial A}{\partial p} \right|_s$$



$\delta \ll R$ Wandstärke
 E Elastizitätsmod.



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11

$A = \pi R^2$ *kleinste Querschnittsfl.*

$A_0 = \pi R_0^2$ *im Betriebspunkt*

Umfangänderung im der Rohrwand

$$\epsilon_\varphi = \frac{2\pi(R - R_0)}{2\pi R_0} = \frac{R - R_0}{R_0}$$

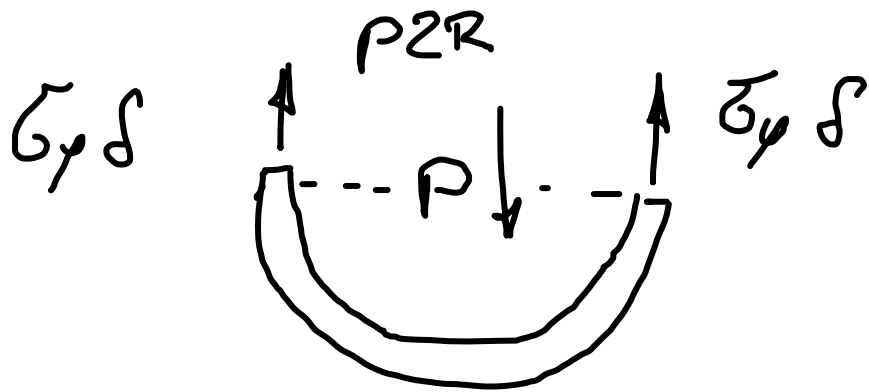
Umfangsänderung folgt aus Hookes - Gesetz

$$\epsilon_\varphi = \frac{1}{E} \left(\epsilon_\varphi - \nu \epsilon_z \right)$$

"axiale Poisson'sche Querschr."
"tangential Poisson'sche Querschr."
 σ , wenn das Rohr nicht
eingespannt ist.

Zusammenhang zwisch
Spannung und Verdünnung

→ Gleichgewichtsbeziehung



$$\sigma_r = p \frac{R}{\delta}$$

für das dünnwandige
($\frac{\delta}{R} \ll 1$) und
freigelegte Rohr.

→ Längsdehnung

$$\epsilon_r = \frac{1}{E} p \frac{R}{\delta}$$

$$\frac{R - R_0}{R_0} = \frac{1}{E} p \frac{R}{\delta}$$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11

$$R = R_0 \left(1 + \frac{p}{E} \frac{R_0}{s} \right)$$

→ Nachgiebigkeit der A-ler (im Betriebspunkt)

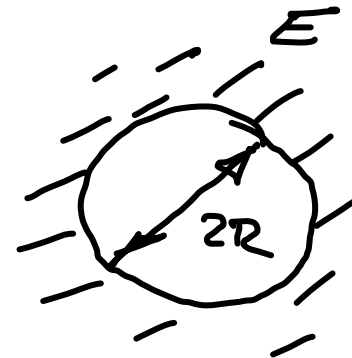
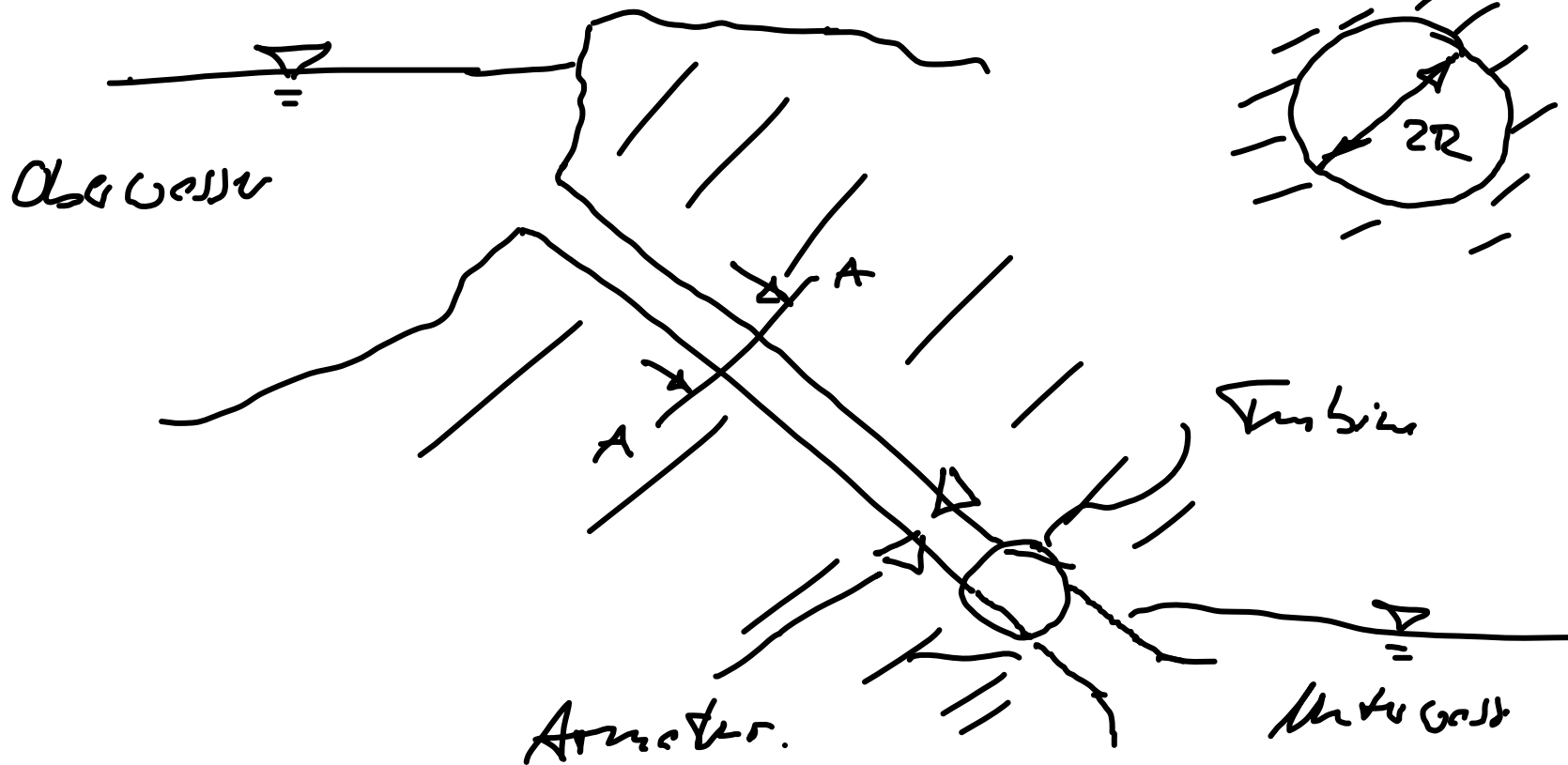
$$\mathcal{H}_{A_0} := \frac{1}{A_0} \frac{\partial A}{\partial p} \Big|_0 = \frac{1}{\pi R_0^2} \frac{d}{dp} (\pi R^2) \Big|_0$$

$$\boxed{\mathcal{H}_{A_0} = \frac{2R_0}{sE}} \quad \text{für} \quad \frac{R_0}{s} \gg 1$$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11

Zweit Extremfall $\frac{Re_0}{\delta} \rightarrow \infty$



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

FLUID
SYSTEM
TECHNIK



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Grundlagen der Turbo-
maschinen und Fluidsysteme
Vorlesung 11



$$K_A = K_A \left(\underset{\text{E-Modul}}{E}, \underset{\text{Radius}}{R_0}, \underset{\text{Poisson-Zahl}}{\nu} \right)$$

	K_A	E	R_0	ν
F	-1	1	0	0
L	2	-2	1	0

	$\frac{K_A E}{E}$	E	R_0	ν
F	0	1	0	0
L	0	-2	1	0

→ $K_A = E^{-1} f_L(\nu)$