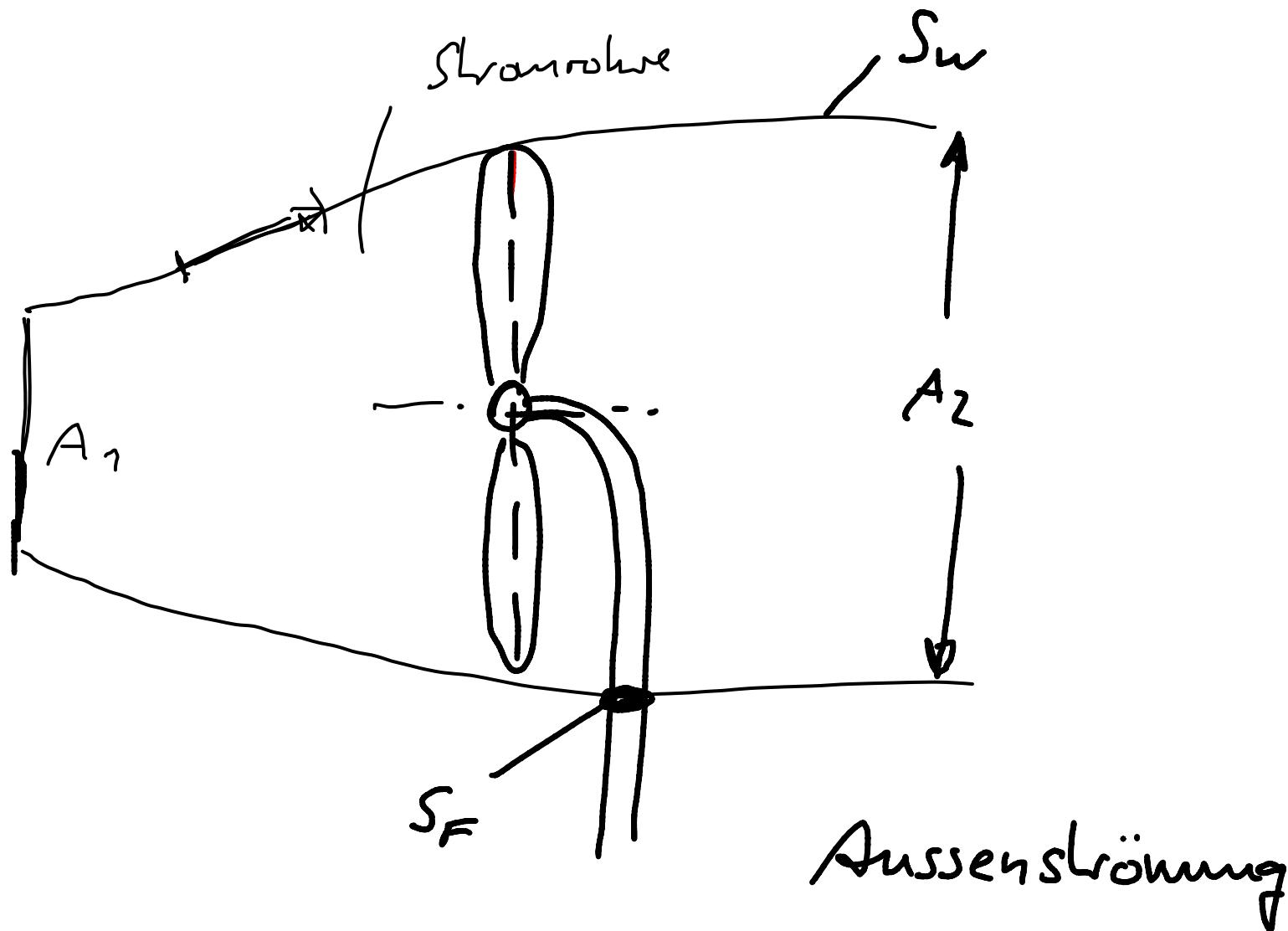
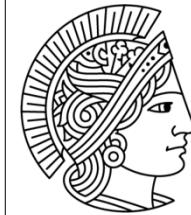


Stromröhre

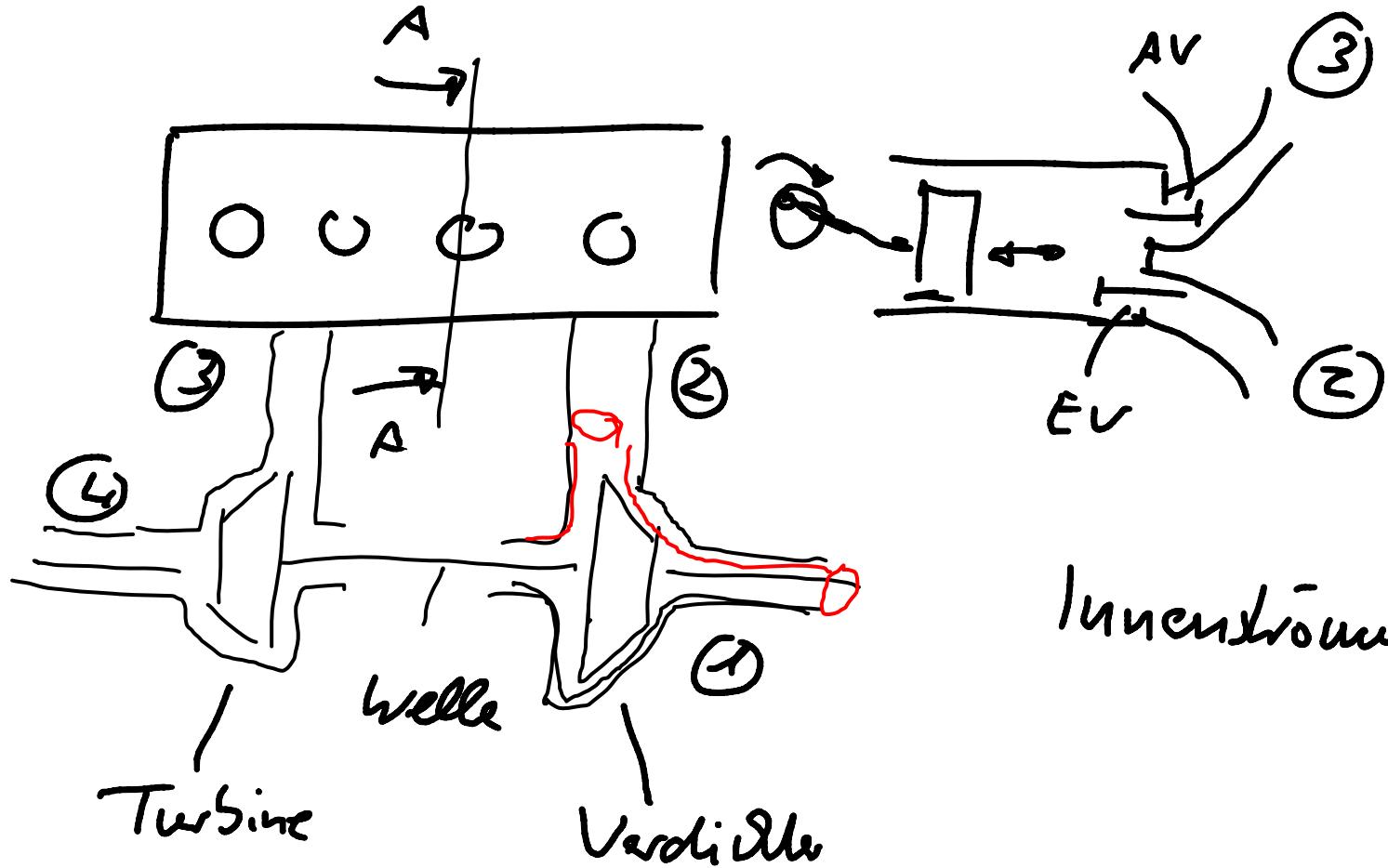
= Schar von Stromlinien, die von einem geschlossenen Linienzug ausgeht

+ Besonders einfache Darstellung der Erhaltungsgl. in dem 1D-Gesilde Stromröhre





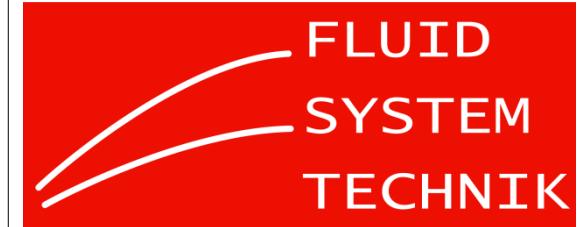
Verbrennungsmotor mit Turbolader



Innendüstung



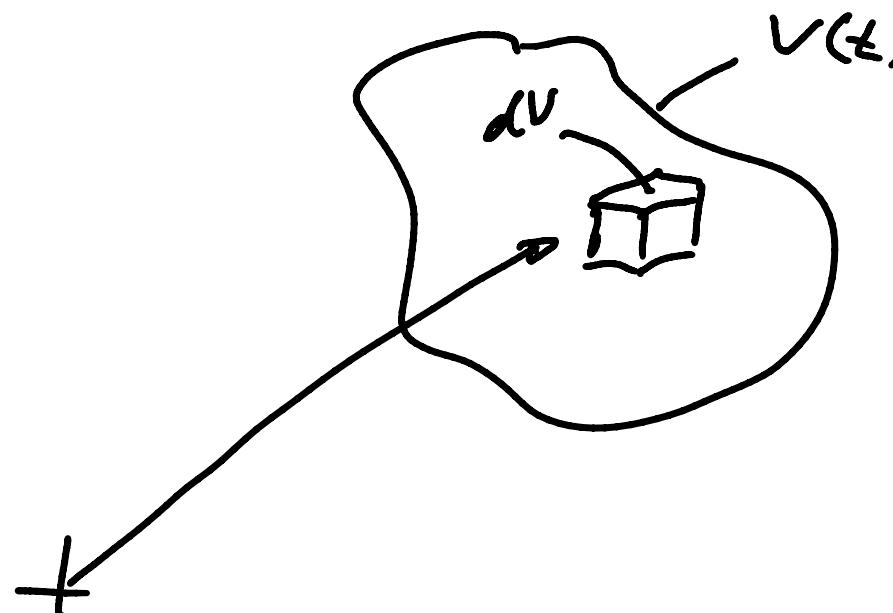
TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Einführung in die
Hydrodynamik
Vorlesung 5

Kontinuitätsgleichung

Die Masse eines materiellen Körpers ist konstant



A hand-drawn diagram of a blob-like shape representing a volume element $V(t)$. Inside the blob, a small cube represents a volume element dV . An arrow points from the text $dm = \rho dV$ to this cube.

$$dm = \rho dV$$
$$\frac{Dm}{Dt} = 0$$
$$m = \int dm = \int \underline{\rho} dV$$

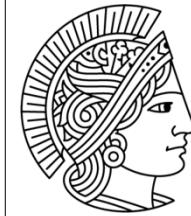
$\underline{\rho}$



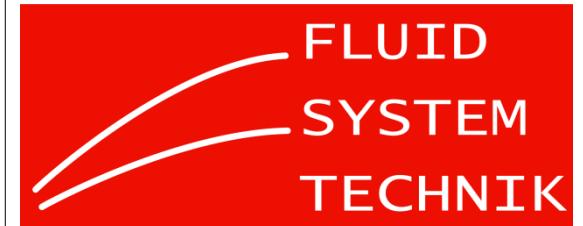
$$\frac{D}{Dt} \int s dV = 0$$

$V(t)$

$$s = s(\vec{x}, t)$$



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



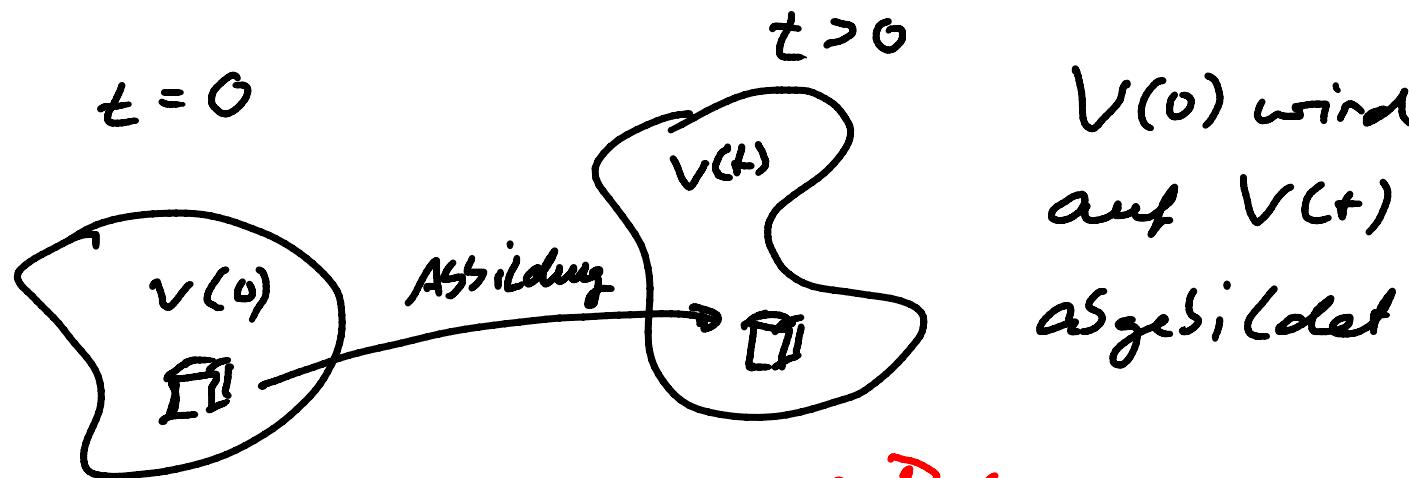
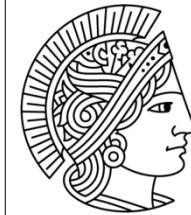
$\frac{D}{Dt}$: materielle Änderung

$\frac{d}{dt}$: allgemeine lokale zeitliche Änderung

$\frac{\partial}{\partial t}$: partielle zeitliche Ableitung



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Einführung in die
Hydrodynamik
Vorlesung 5



$$\frac{D}{Dt} \int_V \rho dV = \int_V \left(\frac{DS}{Dt} + S \underbrace{\frac{1}{dV} \frac{DdV}{Dt}}_{\text{Produktregel}} \right) dV$$

✓

$V \neq V(t)$

$$\left[\frac{1}{dV} \frac{DdV}{Dt} \right] = \frac{1}{T}$$

relative Volumenänderungsrate eines Teilchens am Ort \vec{x}



$$\frac{D}{Dt} (s(+) \underline{dV}(+)) = \frac{Ds}{Dt} \underline{dV} + \frac{DdV}{Dt} s$$

$$= \frac{Ds}{Dt} \underline{\underline{dV}} + s \frac{1}{dV} \frac{D(dV)}{Dt} \underline{\underline{dV}}$$

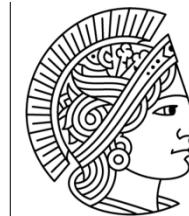
$$= \left(\frac{Ds}{Dt} + s \frac{1}{dV} \frac{DdV}{Dt} \right) \underline{\underline{dV}}$$

Hausaufgabe : Differentialrechnung



\vec{u} : Geschwindigkeit

$$\frac{1}{\partial V} \frac{D(\partial V)}{Dt} = \underbrace{\frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + \frac{\partial u_3}{\partial x_3}}_{\operatorname{div}(\vec{u})}$$



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Volumenänderung = Divergenz der Geschwindigkeitsvektoren

$$\frac{D}{Dt} \int_V s dV = \int_V \left(\frac{Ds}{Dt} + s \frac{1}{\partial V} \frac{D\partial V}{Dt} \right) dV = 0$$

$V(t)$

$$= \int_V \underbrace{\left(\frac{Ds}{Dt} + s \operatorname{div}(\vec{u}) \right)}_{=0} dV = 0$$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Einführung in die
Hydrodynamik
Vorlesung 5

$$\int \left(\frac{\partial s}{\partial t} + s \operatorname{div}(\vec{u}) \right) dV = 0$$

V

$$\Rightarrow \boxed{\frac{Ds}{Dt} + s \operatorname{div}(\vec{u}) = 0}$$

Kontinuitätsgleichung in differentieller
Form

- gilt für jedes differentielle Teilchen

$$\frac{Ds}{Dt} = 0 \quad \text{für inkompressible Strömungen}$$

$$\Rightarrow s \operatorname{div}(\vec{u}) = 0 \Rightarrow \operatorname{div}(\vec{u}) = 0$$

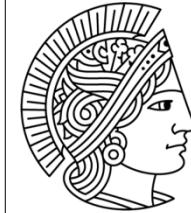
$$\int \left(\frac{Dg}{Dt} + g \operatorname{div}(\vec{u}) \right) dV = 0$$

$\frac{D}{Dt}$: materielle Ableitung

$$\frac{D}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \nabla)$$

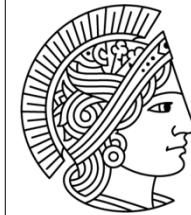
Zeitliche Änderung
konvektive Änderung

$$= \frac{\partial}{\partial t} + u_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + u_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + u_3 \frac{\partial}{\partial x_3}$$



$$\frac{D}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t} + u_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + u_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + u_3 \frac{\partial}{\partial x_3}$$

$u_i \frac{\partial}{\partial x_i}$



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

FLUID
SYSTEM
TECHNIK



Einsteinische Summationskonvention
über alle in einem Ausdruck doppelt
verzweigenden Indizes wird automatisch
summiert

$$\frac{D}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t} + u_i \frac{\partial}{\partial x_i}$$

$$\operatorname{div}(\vec{u}) = \nabla \cdot \vec{u} = \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{\partial u_2}{\partial x_2} + \frac{\partial u_3}{\partial x_3} = q$$



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



Produktregel

$$\frac{\partial}{\partial x_i} (g u_i) = \frac{\partial g}{\partial x_i} u_i + g \frac{\partial u_i}{\partial x_i}$$

$$\Rightarrow \int \left(\frac{\partial g}{\partial t} + u_i \frac{\partial g}{\partial x_i} + g \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \right) dV = 0$$

$\underbrace{\frac{\partial g}{\partial t} + u_i \frac{\partial g}{\partial x_i}}_{\frac{\partial g}{\partial t}}$ + $\underbrace{g \frac{\partial u_i}{\partial x_i}}_{g \operatorname{div}(\vec{u})}$



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Einführung in die
Hydrodynamik
Vorlesung 5

Gaußscher Integralssatz

$\varphi = T, \bar{u}, \bar{T}$



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



$$\int_V \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} dV = \underset{(S)}{\int_S \varphi u_i dS} \stackrel{\text{Gauß}}{=}$$

$$\int_V \left(\frac{\partial s}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_i} (su_i) \right) dV = \int_V \frac{\partial s}{\partial t} dV + \underset{(S)}{\int_S su_i n_i dS}$$

S : orientierte Begrenzungsfläche von V



$$\vec{n} = \begin{pmatrix} n_1 \\ n_2 \\ n_3 \end{pmatrix}$$





$$\frac{D}{Dt} \int_V g dV = \int_V \frac{\partial g}{\partial t} dV + \int_S g u \cdot n dS = 0$$

$$u \cdot n_i = \vec{u} \cdot \vec{n}$$

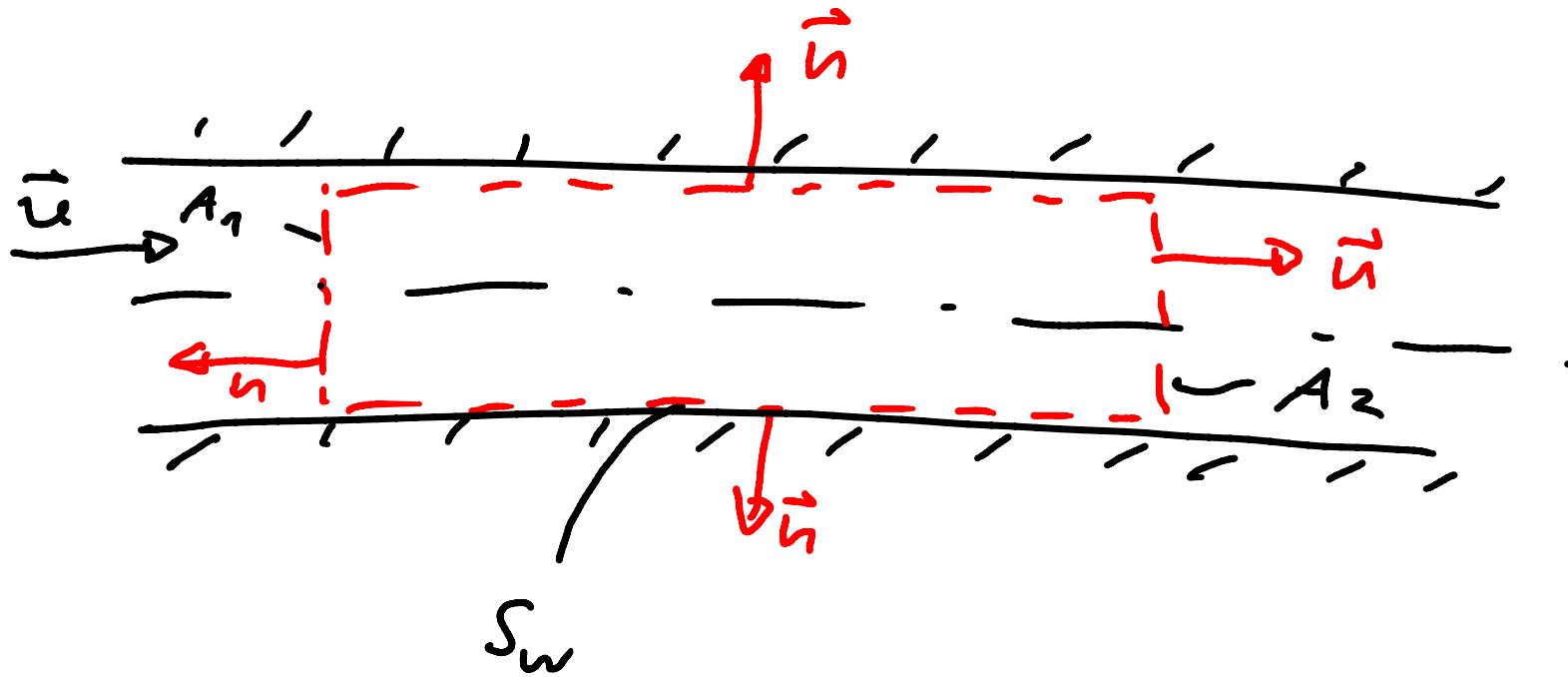
Fluss über
die Oberfläche

$$\frac{D}{Dt} \int_V g dV = \int_V \frac{\partial g}{\partial t} dV + \int_S g \vec{u} \cdot \vec{n} dS = 0$$

!! ↴

Die zeitliche Änderung der Masse in einem Kontrollvolumen ist gleich der Differenz der pro Zeiteinheit durch die Oberfläche ein- und austretenden Massen.

Bsp : Rohrleitung



$$S = A_1 + A_2 + s_w$$

$$\int_V \frac{\partial^3}{\partial t} dV + \int_S g \vec{u} \cdot \vec{n} dS = 0$$

$$\int_{A_1} g \vec{u} \cdot \vec{n} dA_1 + \int_{A_2} g \vec{u} \cdot \vec{n} dA_2 + \int_{s_w} g \vec{u} \cdot \vec{n} ds_{108}$$

10.05.2011



TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT

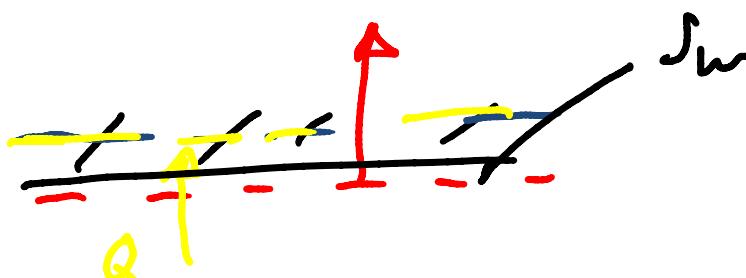


Prof. Dr. Ing. Peter Pelz
Sommersemester 2011
Einführung in die
Hydrodynamik
Vorlesung 5

Vereinfachung: Strömung ist im vertikalen Mittel stationär

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} = 0 \Rightarrow \int \frac{\partial s}{\partial t} dV = 0$$

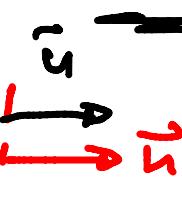
Annahme:



$$\int_S \underbrace{s \vec{u} \cdot \vec{n}}_0 dS_w = 0$$



$$\vec{u} \cdot \vec{n} = 0$$



$$\Rightarrow \int_S \underbrace{s \vec{u} \cdot \vec{n}}_{A_1 - u} dA_1 + \int_S \underbrace{s \vec{u} \cdot \vec{n}}_{A_2 u} dA_2 = 0$$



$$-g u A_1 + g u A_2 = 0$$

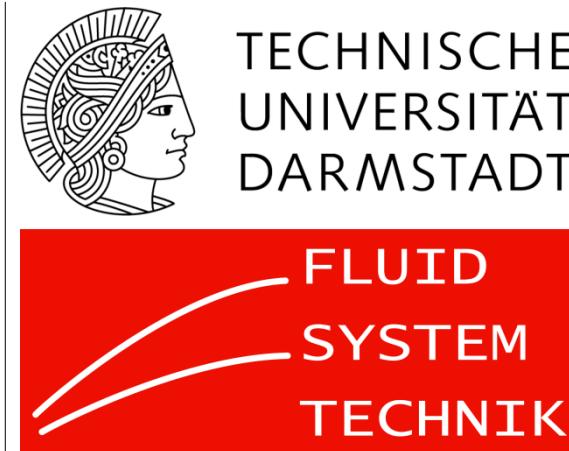
$$-\overbrace{m_1} + \overbrace{m_2} = 0$$

$$\Rightarrow \dot{m}_1 = \dot{m}_2$$

$$\text{Def: } \dot{m} = \int_{A_a} S \vec{u} \cdot \vec{n} dA_a = - \int_{A_e} S \vec{u} \cdot \vec{n} dA_e$$

Aa Ae
 Ausstritt Eintritt

Pause 5.s 15°



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz

Sommersemester 2011

Einführung in die Hydrodynamik

Vorlesung 5