

	$\bar{\mu}$	ϵ	m	s	h
L	1	2	0	-3	0
η	0	1/4	1	1	0
T	-1	-3	0	0	0
N	0	-1/4	-1	0	1

$$\Leftrightarrow \Pi = \frac{\bar{\mu} s^{1/3}}{\epsilon^{1/3} m^{1/6} h^{1/3}} = \text{const.}$$

$$[\Pi] = [\epsilon m^{3/4}] = [\epsilon] \eta^{3/4}$$

$$\Leftrightarrow \bar{\mu} = \Pi \eta^{1/3} m^{1/6} \epsilon^{1/3} s^{-1/3}$$

\uparrow \uparrow
 η ϵ

$$\eta L^3 T^{-2} N^{-1}$$

Zwei. Möglichkeit

1.) Beding $\overline{N} = \text{const}$ mittels Umsatz

↳ \overline{N} für $\varepsilon = \text{const}$ ♂

z.B. Sickerzeiten des Mähwagens

↳ Vorlesung der Sickerzeiten aller Boote ✓

Fig.: 4.

2.) Energiebedarf für das System „Pump“
im zeitl. Mittel.

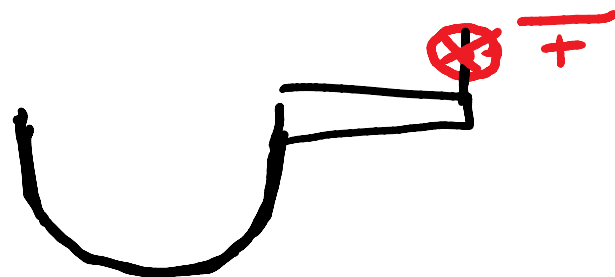
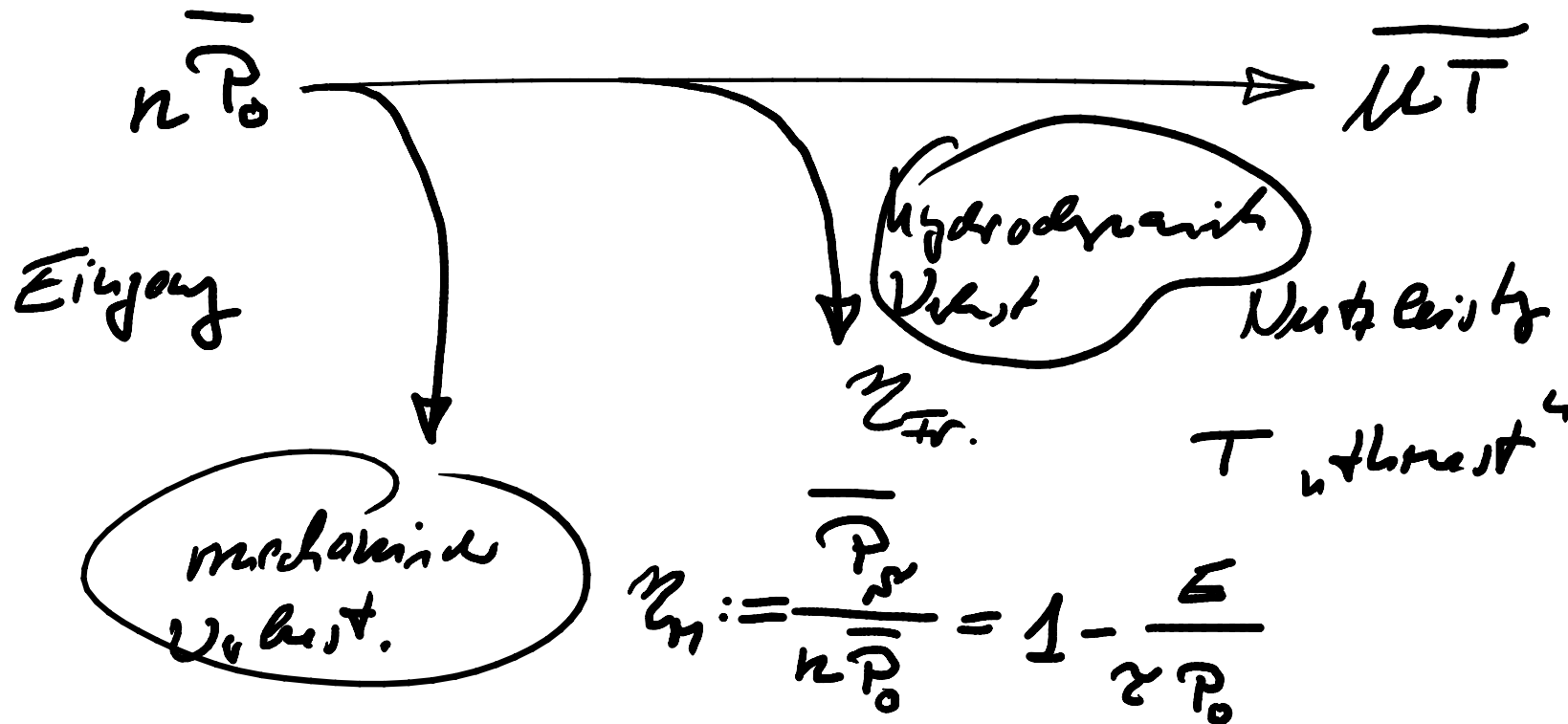


TECHNISCHE
UNIVERSITÄT
DARMSTADT



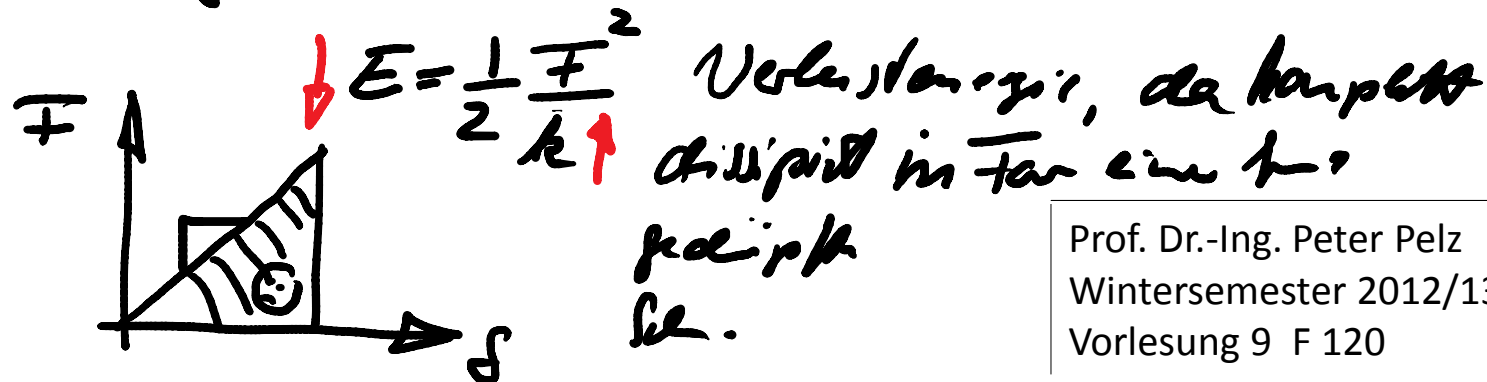
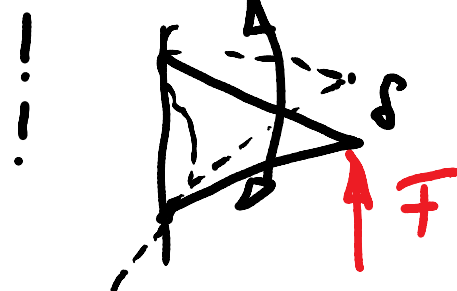
Biofluidmechanik

Prof. Dr.-Ing. Peter Pelz
Wintersemester 2012/13
Vorlesung 9 F 119



⇒ Steifigkeit messen!

$$k = \frac{dF}{ds}$$



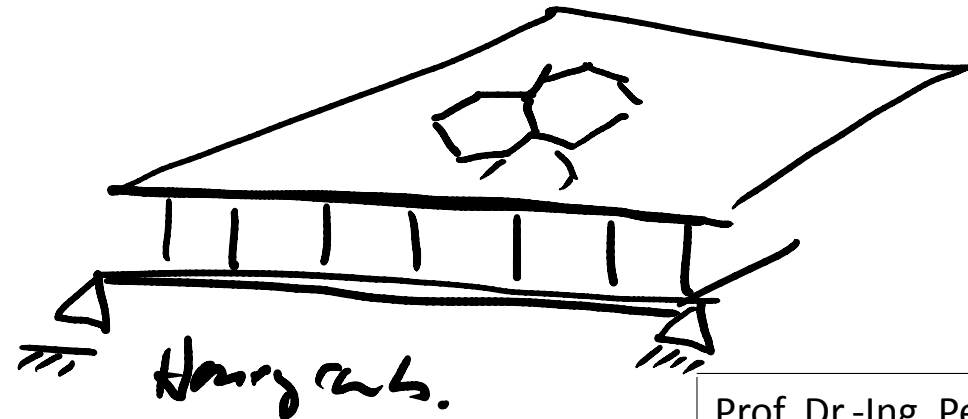
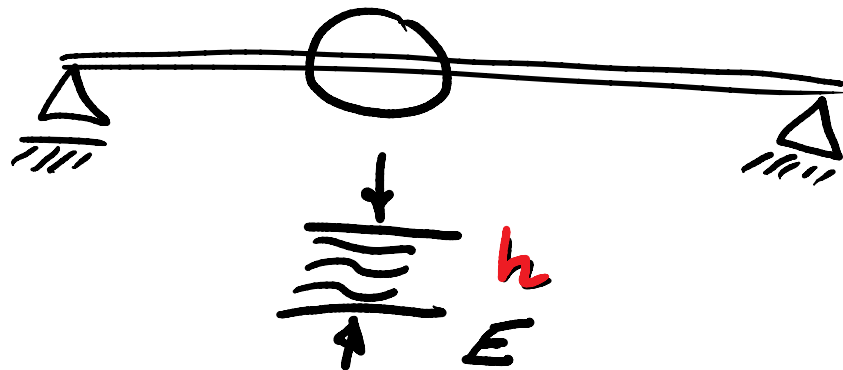
Mechanische Übertragung bei
 einem repetitiven Last.

$$\eta_{ij} = 1 - \frac{E}{2 \rho_0} = 1 - \frac{F^2}{2 k \rho_0}$$

2

Periodendauer

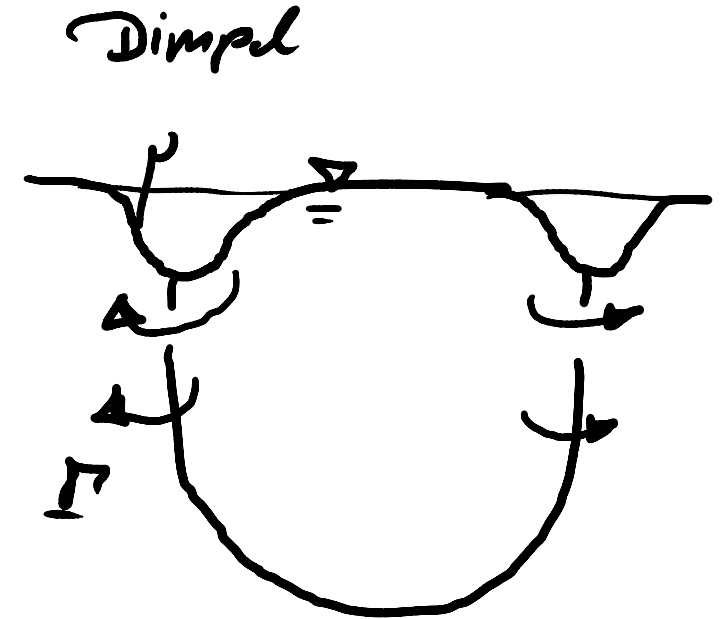
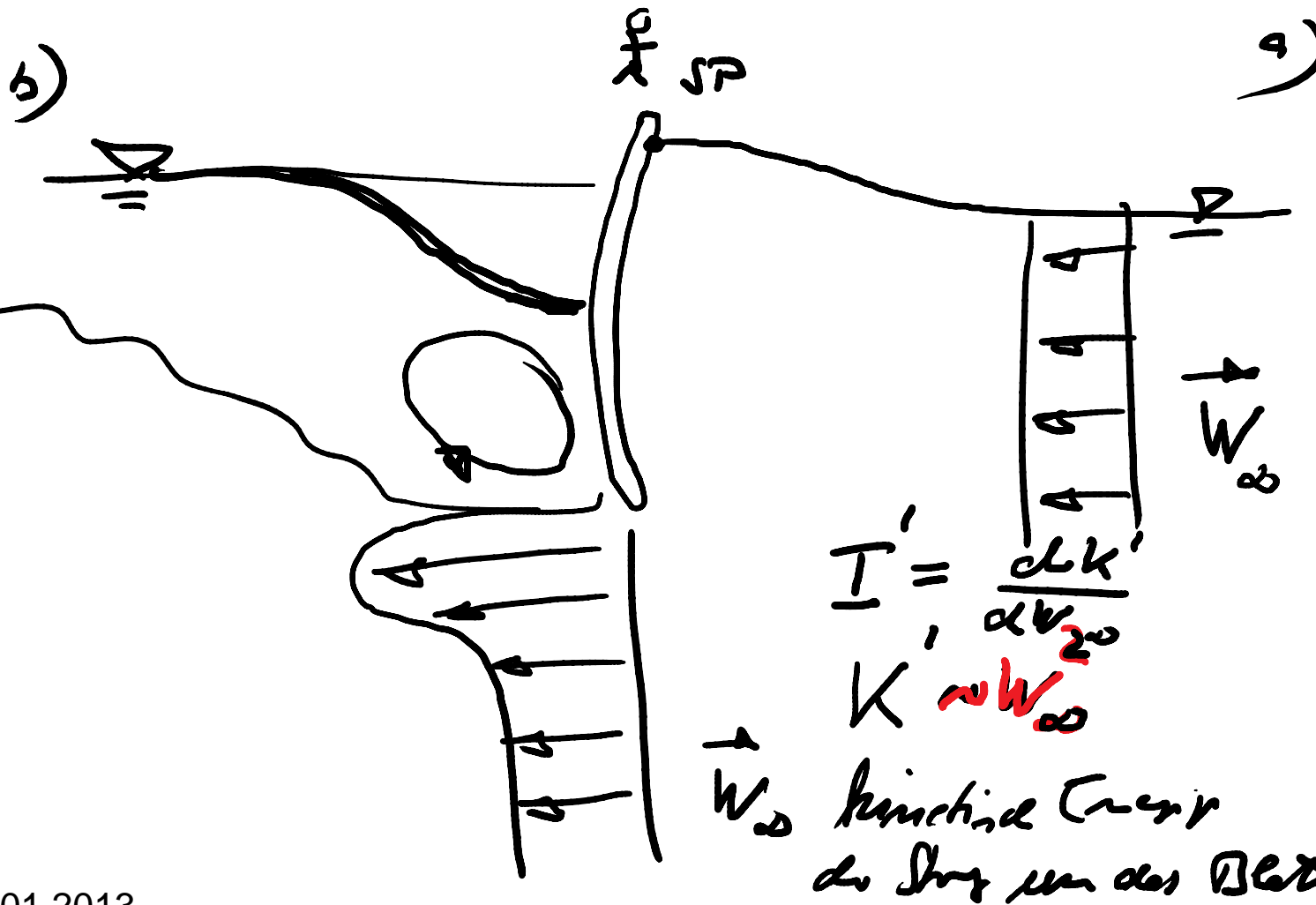
1972 Wurde erstmals GFU anstelle von Holz.

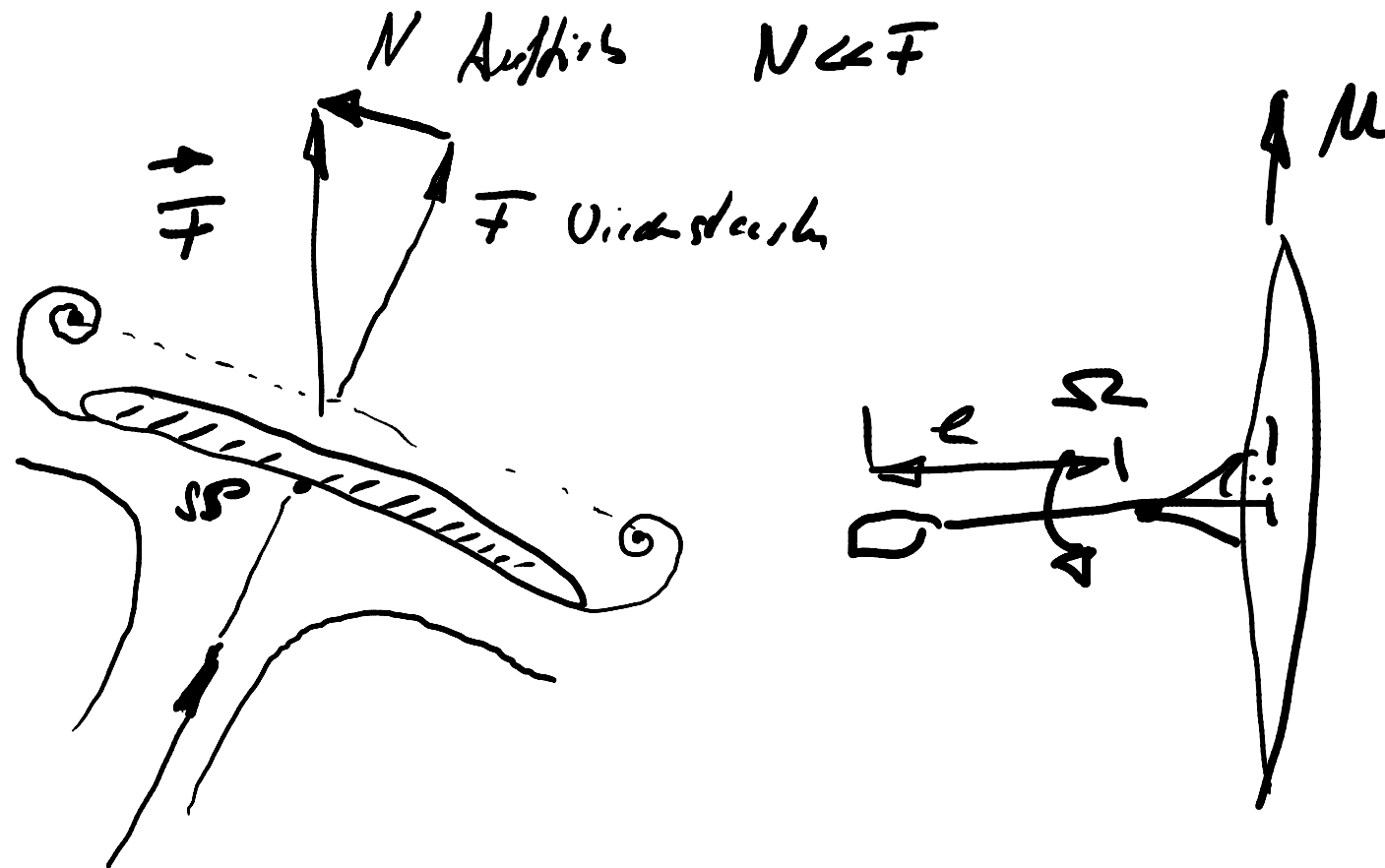




Hydrodynamische Verluste:

Fuß der kinetischen Energie infolge
Projektion.





N Auftrieb $N \ll F$

F Vordruck

$$\vec{C}_w = 0 = \vec{W}_w + \vec{M} + \vec{\Omega} \times \vec{e}$$

in rotierendem

Wasser.

$$\Rightarrow C_w \leq \Omega l - \bar{M}$$

kinetische Energie des Strömens des
Antriebs

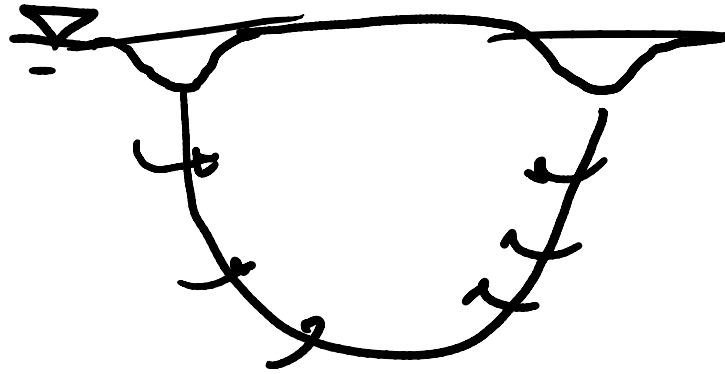
$$K' = \int_V \frac{\rho}{2} \vec{w} \cdot \vec{w} dV \sim W_\infty^2$$

Impuls des Strömens resultiert aus Betrieben für eine $\left\{ \begin{array}{l} \text{rechnerische} \\ \text{Dissipation} \end{array} \right.$ ideale Turbinen

$$\underline{I}' = \int_V \rho \vec{w} \cdot \vec{e}_x dV = \frac{dK'}{dW_\infty}$$



Virtuelle Masse.



$$K' = \frac{1}{2} m' W_\infty^2 =$$

I'

$=$

K

I

$$I = m' W_\infty$$

$$K = m' \frac{1}{2} W_\infty^2$$

G.I. Torge.





↳ Im zeitlichen Mittel ist
α Schub pro Fläche

$$T \sim \frac{I}{r}$$

$$\zeta_{Fr} := \frac{\overline{\mu T}}{\overline{P_{\text{res}}}} = \frac{1}{1 + \frac{\overline{P_{\text{res}}}}{\overline{\mu T}}} = \frac{1}{1 + \frac{\overline{K}}{d\overline{K}/dW_{\infty} \overline{\mu}}} = \frac{1}{1 + \frac{1}{2} \frac{W_{\infty}}{\overline{\mu}}}$$

$$\frac{\overline{P_{\text{res}}}}{\overline{\mu T}} = \frac{\overline{K/r}}{\overline{\mu I/r}} = \frac{\overline{K}}{\overline{\mu} \frac{d\overline{K}}{dW_{\infty}}}$$



$$\eta_{Fr} = \eta_H \frac{1}{1 + \frac{1}{2} \frac{W_\infty}{\mu}}$$

Gilt auch für Injektionspumpe oder Propeller

vgl. Prandtl: Strömungslehre.

Defiz: Strömungsverluste.

η_H hydraulische O. s. Verluste.

$$\eta_H = 1 - \frac{P_{Wissverlust}}{P_s}$$

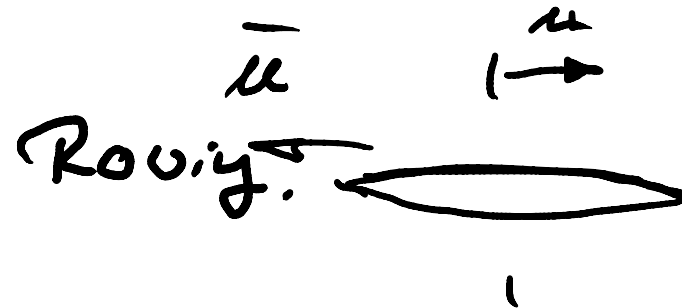


Wichtig $\zeta_{Fr, ideal}$ hängt nicht
von der Form der Widerstandskörper ab!

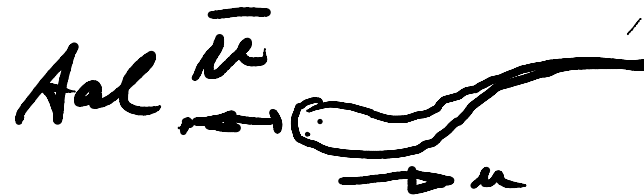
$\zeta_{\#} (Re, Fr, \zeta_{edert}) \dots$

Fortschrittszahl $\lambda := \frac{\bar{\mu}}{\Omega \cdot l} = \frac{\bar{\mu}}{\mu}$, mit $\mu = \Omega \cdot l$.

$$\zeta_{Fr, ideal} = \frac{2 \bar{\mu} / \mu}{1 + \bar{\mu} / \mu}$$



$$\zeta_{Fr, ide} = \frac{1}{2} (1 + \bar{\mu} / \mu)$$



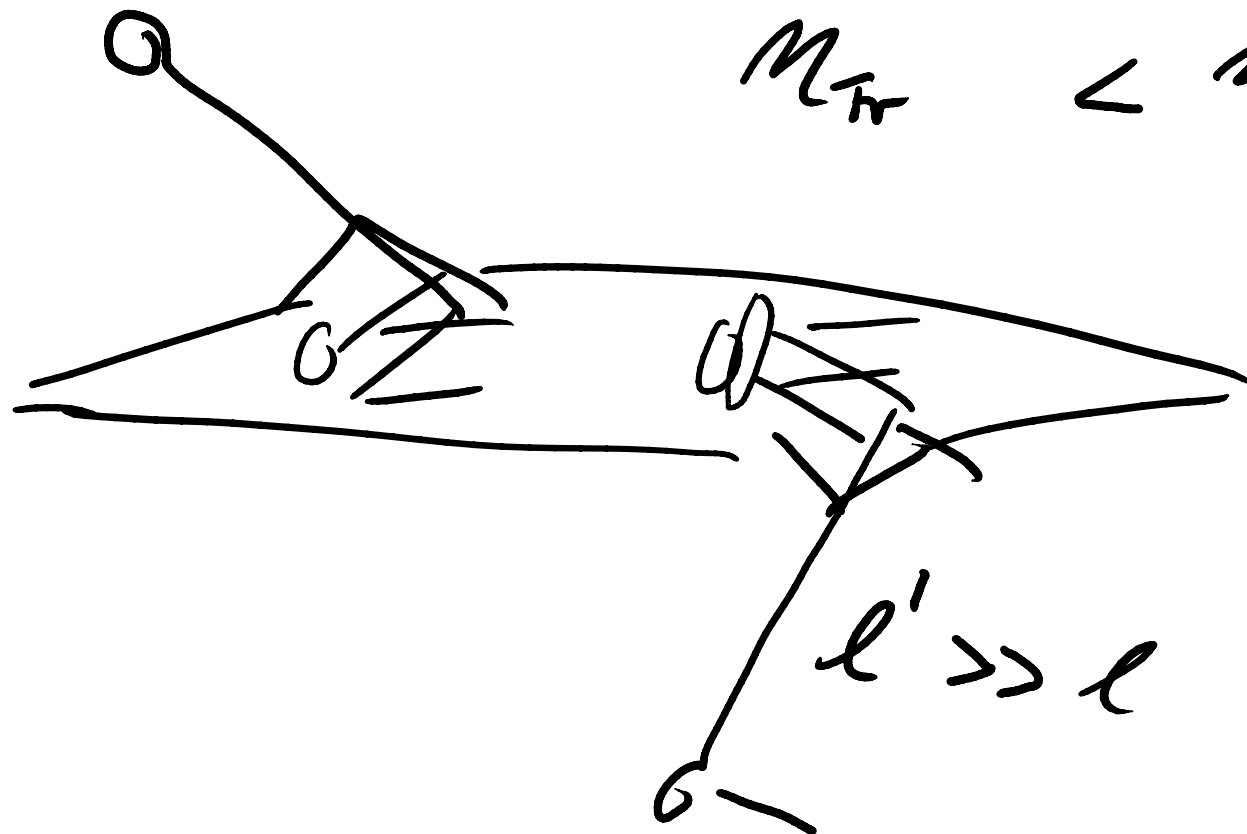


Ω sollte klein sein!

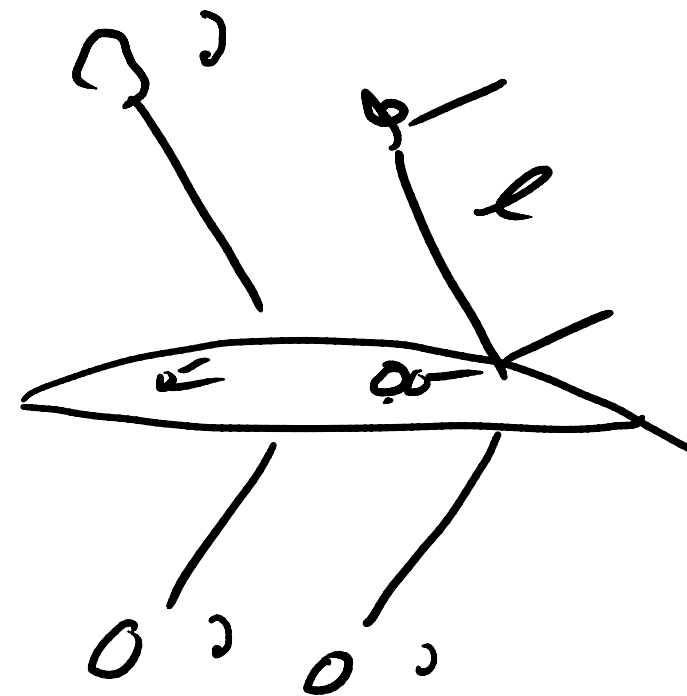
l sollte klein sein!

$M_{Fr} \uparrow$

$M_{Fr} < M_{Fr.}$



Sweep Rowing



Sculling.



$$\bar{\mu} = \left(\frac{2}{2\bar{c}_D} \right)^{1/3} \left(\frac{2\lambda}{1+2} \right)^{1/3} (\eta \epsilon) \quad \checkmark \quad \checkmark \quad \checkmark \quad \checkmark \quad \checkmark$$

$$\lambda = \lambda_H \lambda_n$$

Frage: Gilt das Klebrkoeffizient auch für Prodr?

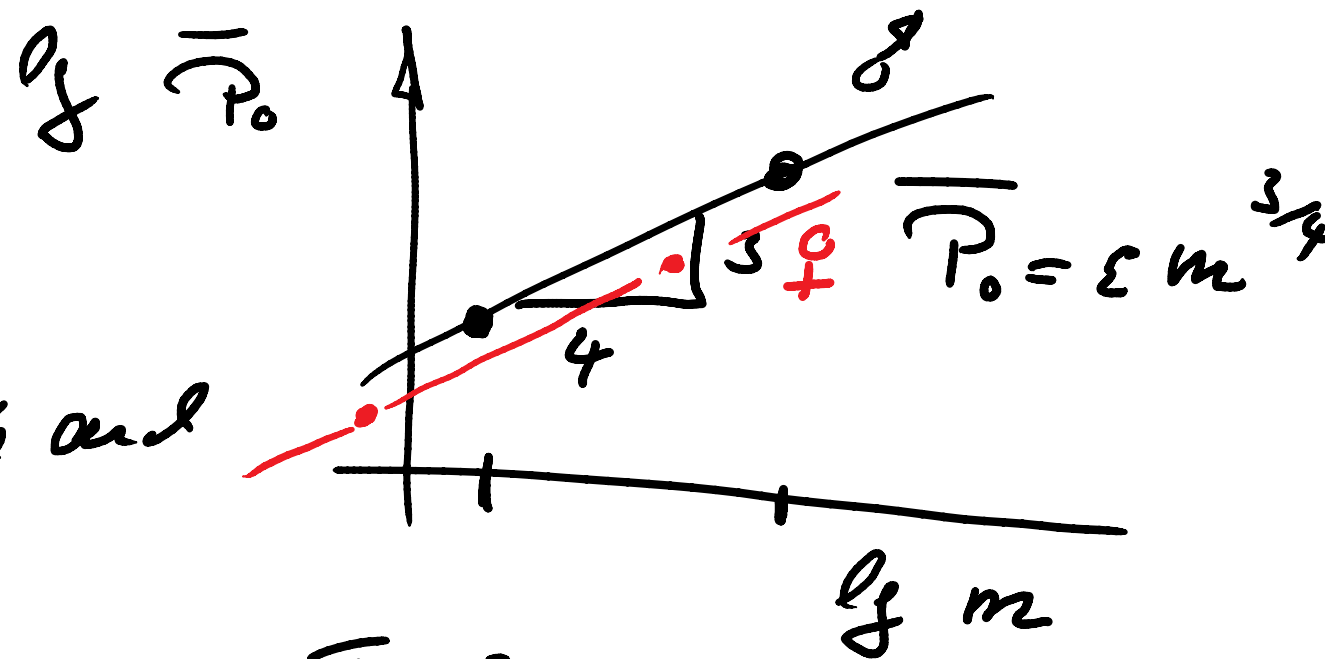


Fig. 3.

