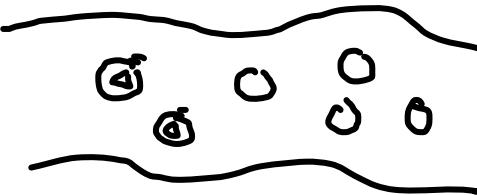


$$\chi_{\text{eff}} = \chi_A + \chi_g$$

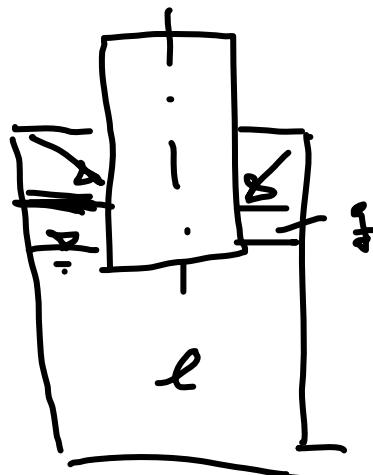


$$\chi_{\text{eff},0} = \frac{1}{A} \left. \frac{\partial A}{\partial P} \right|_0 + \frac{1-\phi}{K} + \frac{\phi}{n P_0}$$

"o" im Betriebspunkt

linearisiert im Betriebspkt.

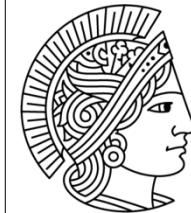
$P_0$  Absolutdruck des eingesetzten Gases in der Flüssigkeit.



$\phi$  Volumenanteil des eingesetzten Gases

K Kompressionsmodul der Flüssigkeit





Wichtig: In hydraulischen Systemen wird die Nachgiebigkeit durch ungleich fürdramatisch erhöht.

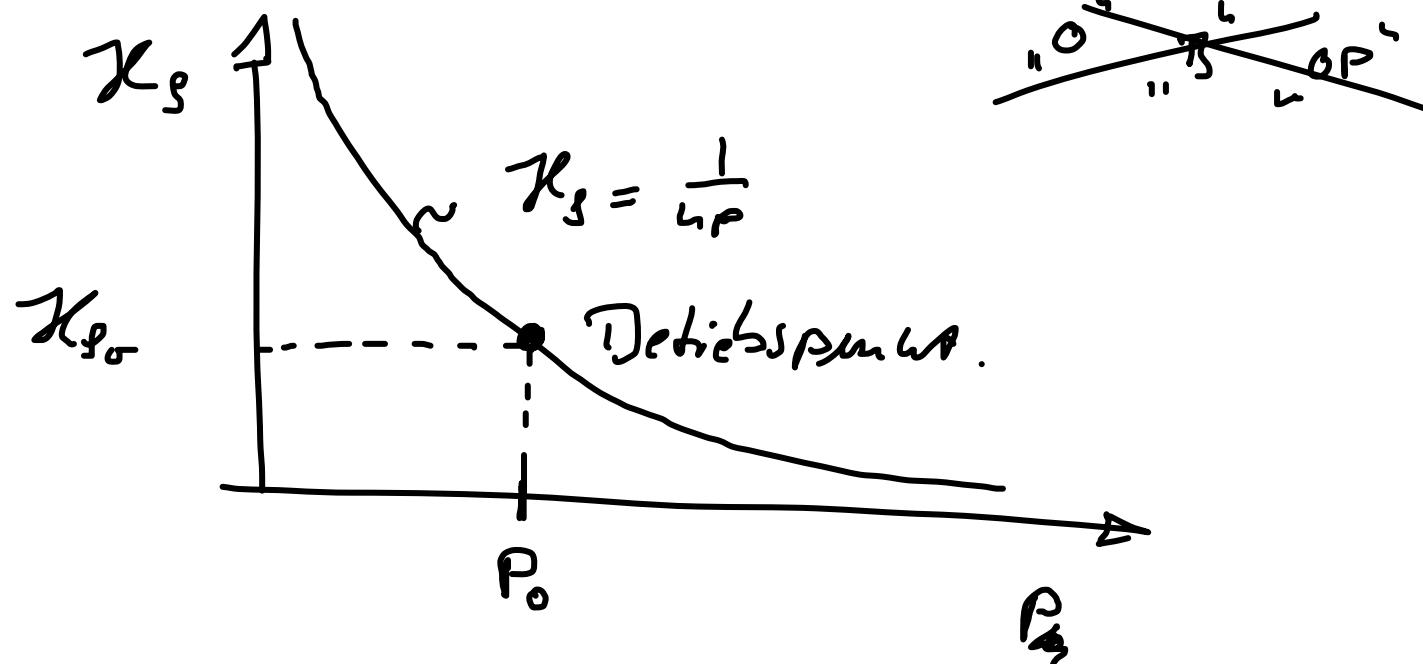
→ "Weiche Systeme"

→ Systemeigengrenzen werden sehr klein.

---

In biologischen Systemen dominiert die Nachgiebigkeit  $\chi_A \gg \chi_g$ .

D f. linearisierung im Betriebspunkt.



$$\chi_s := \frac{1}{s} \frac{\partial s}{\partial p} = \frac{1}{n p}$$

$p = C s^n$  polytrop, Zustandsänder.

$$\frac{dp}{ds} = n C s^{n-1} = n C s^n / p = n \frac{p}{s}$$

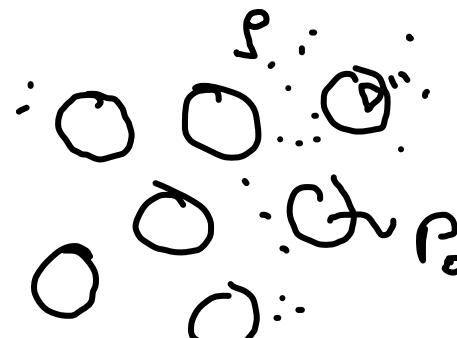


Schallgeschwindigkeit im einz. Siln ist eine  
Zustandsgröße

$$a^2 = \frac{\partial P}{\partial \varrho} \Big|_{s=\text{const.}}$$

$$a_{\text{eff}}^2 = \frac{1}{s_{\text{eff}} \kappa_{\text{eff}}}$$

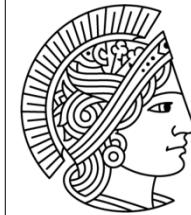
Grenzschreitungen für die untere Grenz der Schallgeschwind.

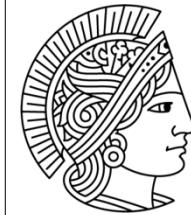


$$\kappa_{\text{eff}} = \frac{1-\phi}{\kappa} + \frac{\phi}{n P_0} \approx \frac{1}{n P_0}$$

somit  $\phi \approx 1$

$$s_{\text{eff}} \approx s$$





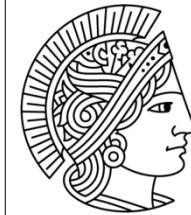
$$\alpha > \sqrt{\frac{n P_0}{\rho}}$$

Bsp.  $S = 10^3 \frac{m^2}{m^3}$

$$P_0 = 10^5 Pa$$
$$n = 1$$

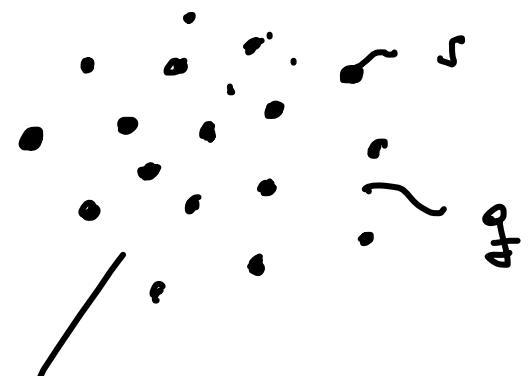
$\alpha > \sqrt{\frac{10^5 m^2}{10^3 scc}} = 10 \frac{m}{scc}$

$$\alpha_{H_2O} = 1400 \frac{m}{scc} = \sqrt{\frac{\rho_{H_2O}}{U_{H_2O}}}$$
$$1.4 \cdot 10^2 \cdot 10^6 \cdot 10^3 Pa = U_{H_2O} \approx 1,96 \cdot 10^6 Pa$$



$$K = K(\tau, p)$$

Kompressionsmodul ist eine Funktion von Druck und Temperatur.



$$a_{\text{eff}} \geq \frac{\gamma P_0}{\rho_{\text{soil}}}$$

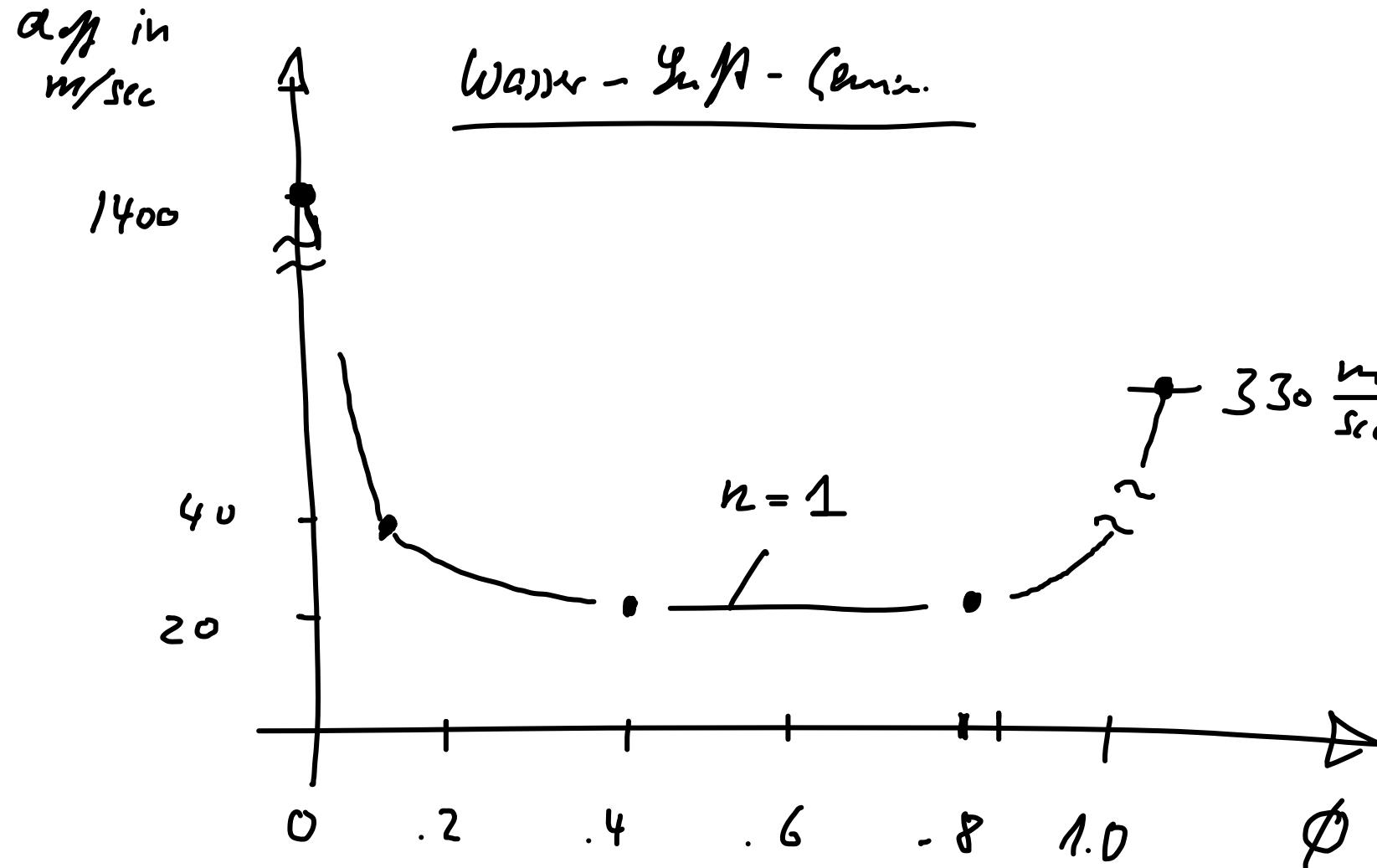
Feststoff-Gesamtmisch.

z.B. bei Kraftwagen.

$$\gamma = 1.4 \text{ bei } 210^\circ \text{K}$$

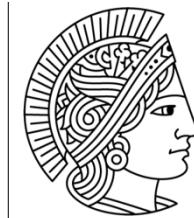


Prof. Dr. Ing. Peter Pelz  
Sommersemester 2010  
Grundlagen der Turbo-  
maschinen und Fluidsysteme  
Vorlesung 11

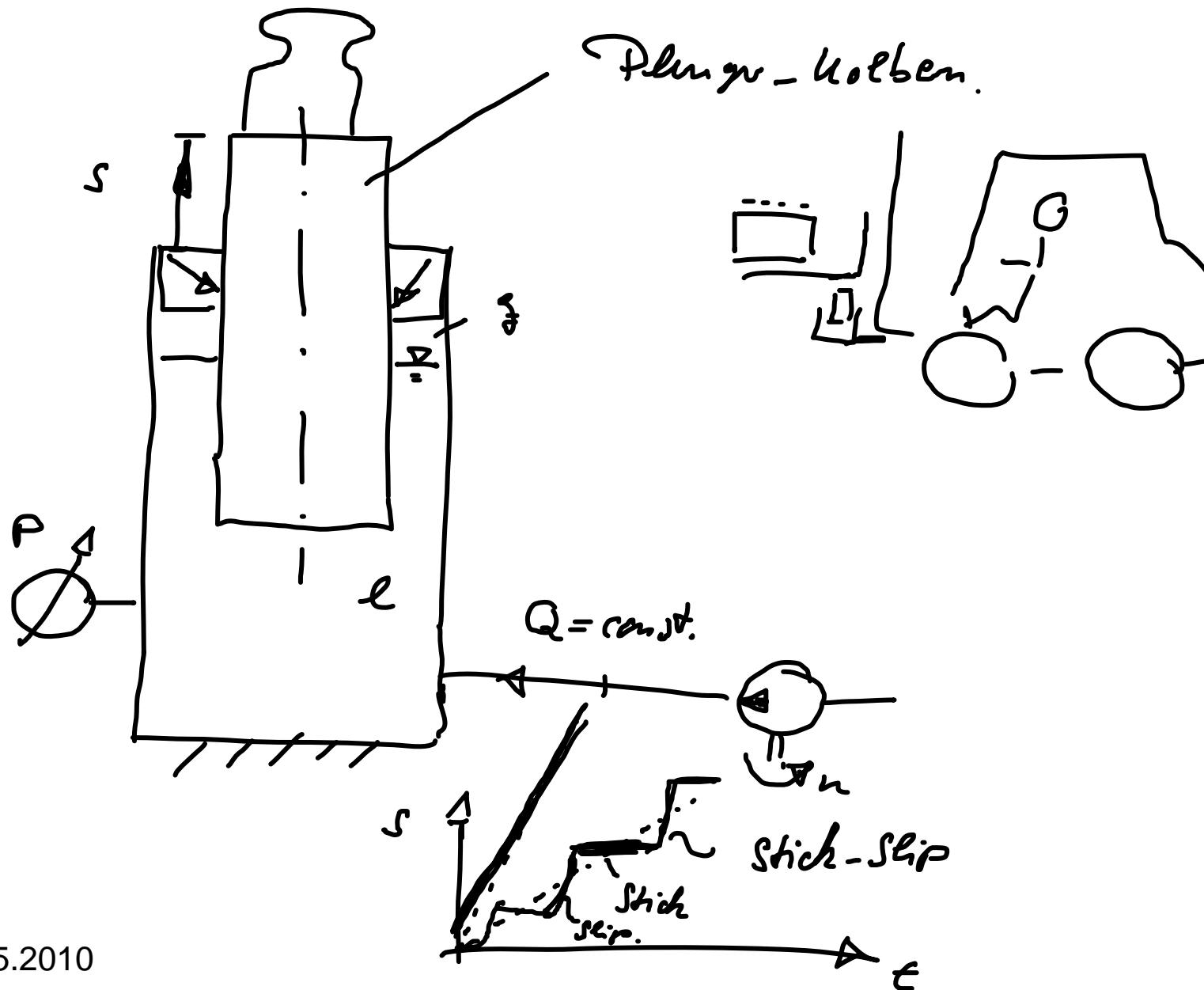


Ersteller: Christoph Brennen  
Multiphase Flow  
Caltech

} PDF im Internet.

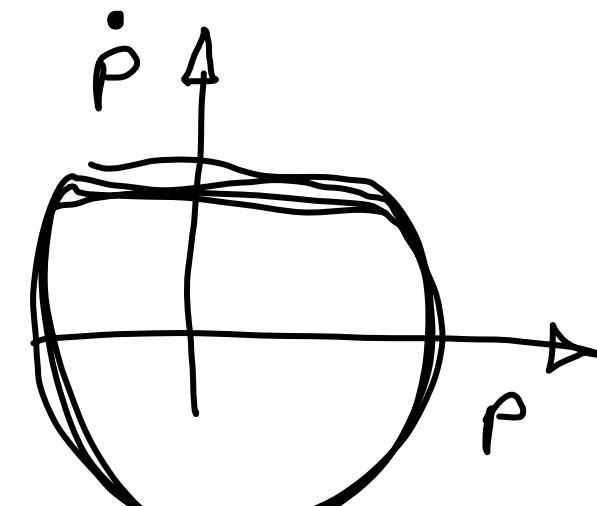


# Anwendung für die Durchflussabhängigkeit.

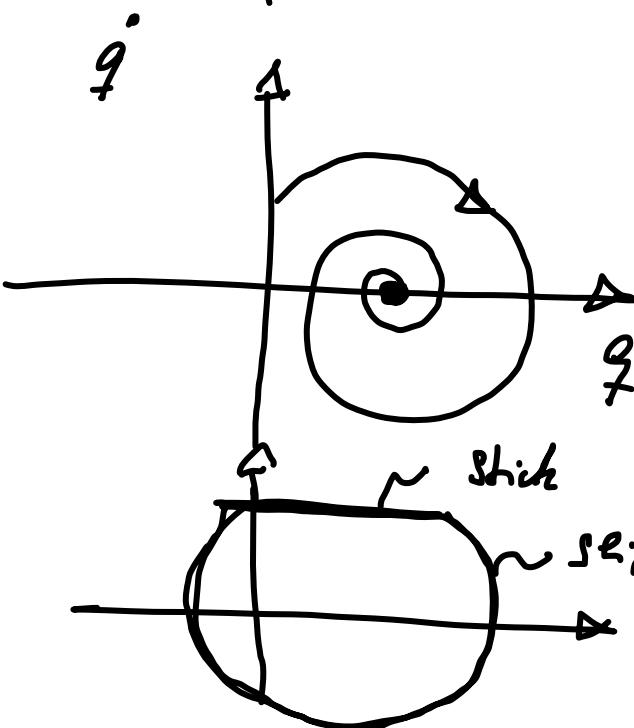
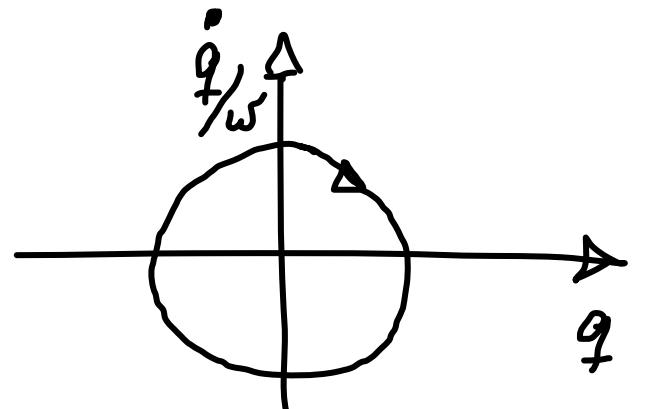




Prof. Dr. Ing. Peter Pelz  
Sommersemester 2010  
Grundlagen der Turbo-  
maschinen und Fluidsysteme  
Vorlesung 11

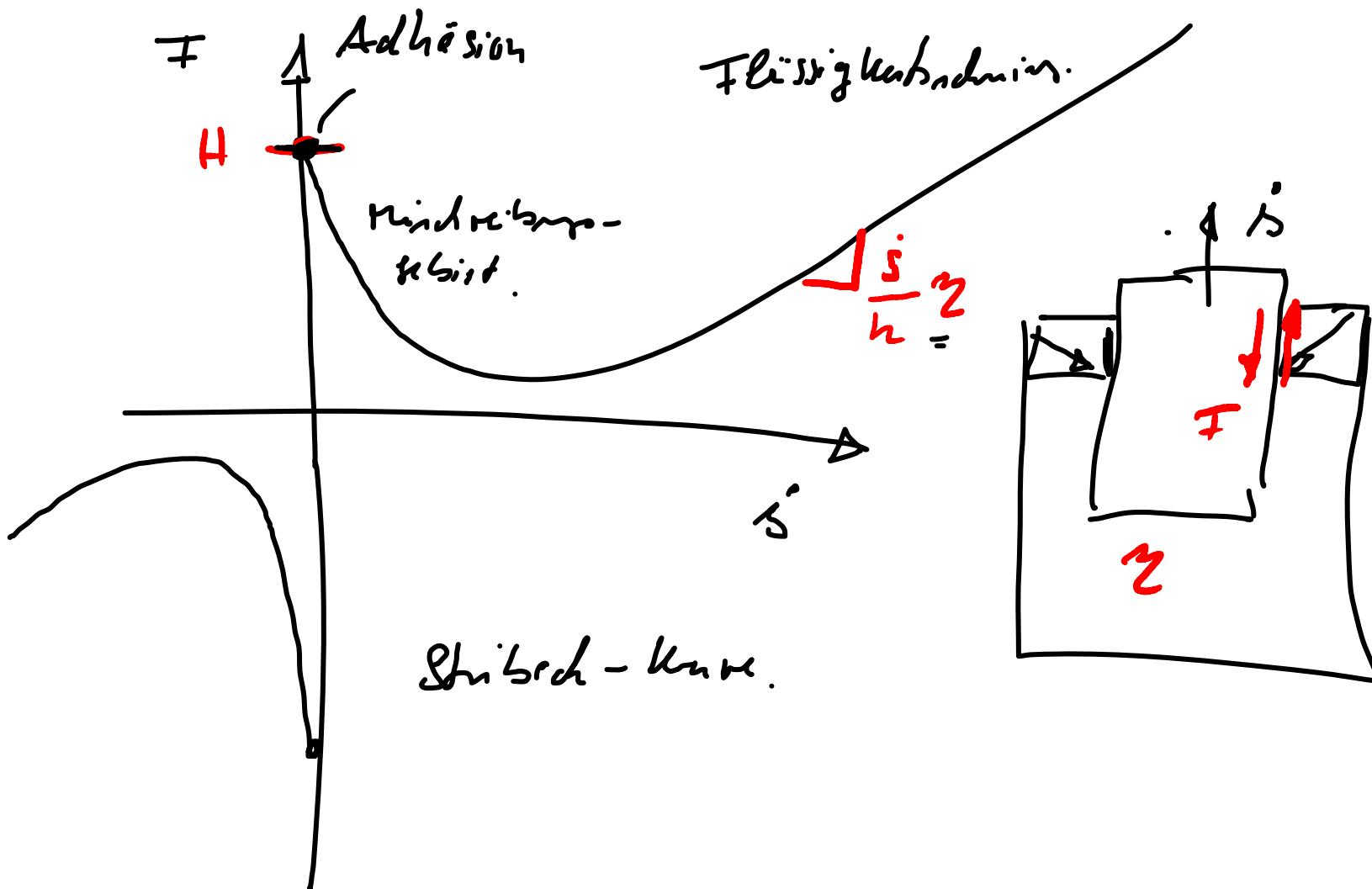


Phasenkurve für die  
Dr.-L.

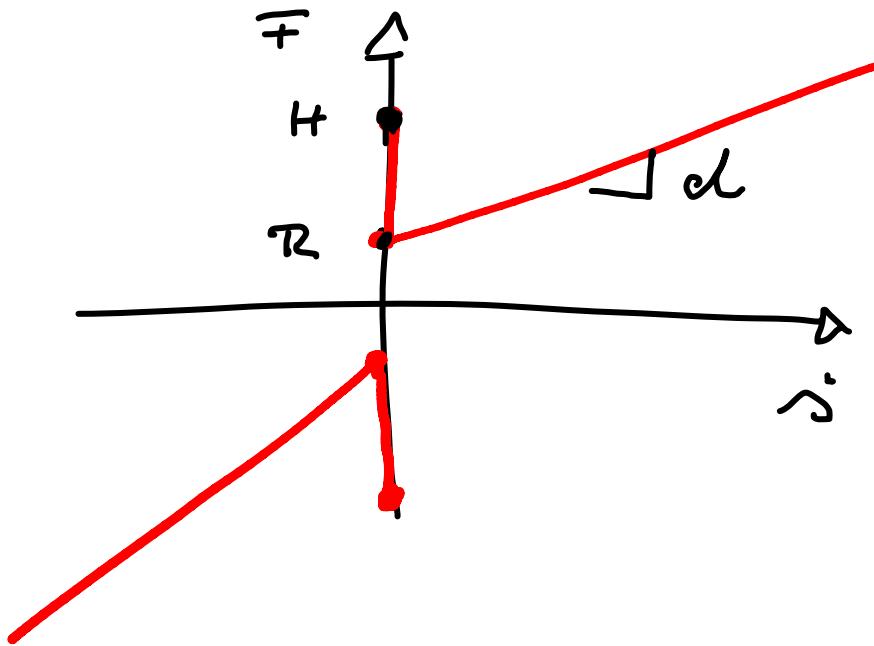




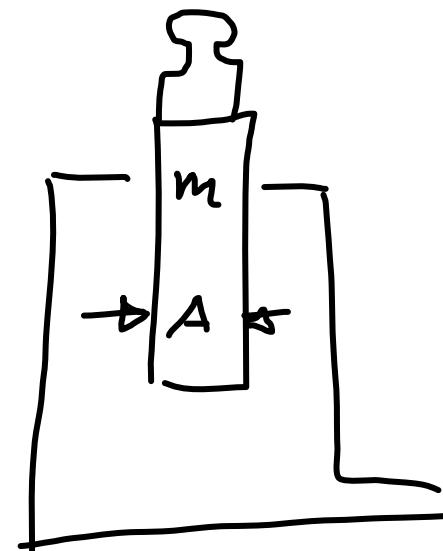
Prof. Dr. Ing. Peter Pelz  
Sommersemester 2010  
Grundlagen der Turbo-  
maschinen und Fluidsysteme  
Vorlesung 11



# Modell für die Schubkun



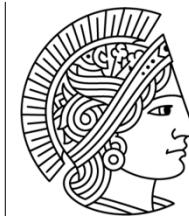
Ges:  $H, R, \alpha L, m, M,$   
 ~~$\eta_{\text{dyn}}$~~   $V$



$$M = \frac{Q}{A}$$

$$\mu_{\text{urz.}} = \frac{H - R}{\sqrt{mc}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\exp(4\pi D) - 1}} \rightarrow$$

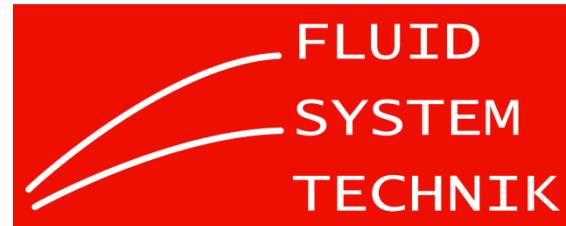
$$\text{mit } C = \frac{A^2}{\lambda m V} \quad D = \frac{2\alpha}{mw} \quad \omega = \sqrt{\frac{C}{m}}$$



$M > M_{crit}$ , dann ist das  
System bei wa Skid-Slip



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT



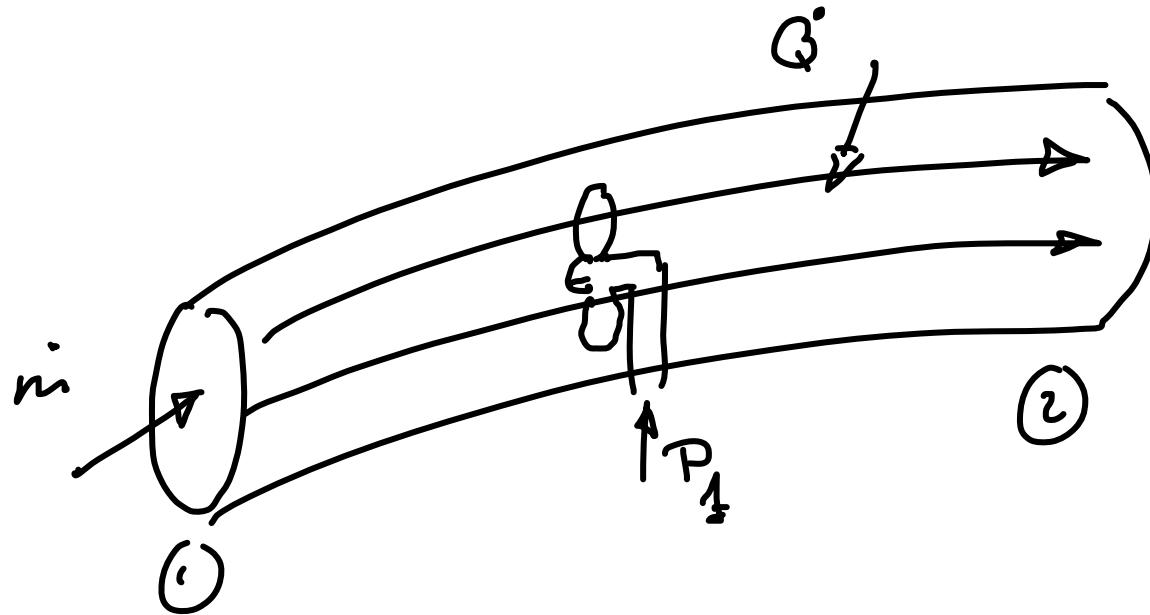
$M < M_{crit}$ , dann ist Skid-Slip auf.



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz  
Sommersemester 2010  
Grundlagen der Turbo-  
maschinen und Fluidsysteme  
Vorlesung 11

# Energiegleichung für eine Stromröhre.

Ziel:

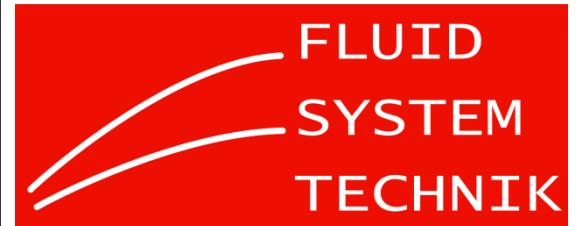


In zeitlich Reihen stationär fließt.

$$\frac{p_1 + \dot{\phi}}{v_1} = h_{t2} - h_{t1}$$



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz  
Sommersemester 2010  
Grundlagen der Turbo-  
maschinen und Fluidsysteme  
Vorlesung 11

# Herleitungen aus jched van allgemeine 1. H.S.

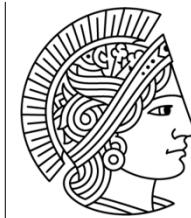
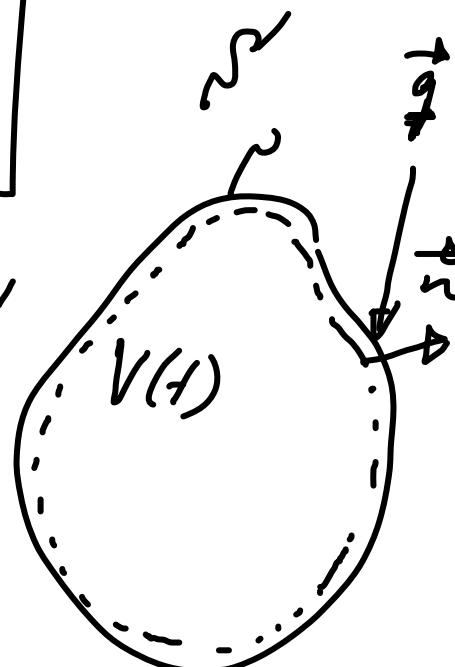
$$\frac{D\mathcal{K}}{Dt} + \frac{D\mathcal{E}}{Dt} = \dot{\mathcal{P}} + \dot{\mathcal{Q}}$$

$$\mathcal{K} = \int_{V(t)} \frac{\rho}{2} \vec{u} \cdot \vec{u} dV$$

$$\mathcal{E} = \int_{V(t)} \rho e dV$$

$$\dot{\mathcal{P}} = \int_{\partial V} \vec{\epsilon} \cdot \vec{n} d\sigma + \int_V \vec{g} \vec{h} \cdot \vec{n} dV$$

19.05.2010



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT

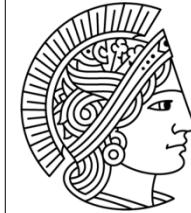


Prof. Dr. Ing. Peter Pelz  
Sommersemester 2010  
Grundlagen der Turbo-  
maschinen und Fluidsysteme  
Vorlesung 11

$$\vec{e} := \lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{F}}{\Delta s}$$

Spannungsdar.

$$\vec{p}_h := \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{F}}{\Delta V} = \frac{1}{V} \cdot \text{Volumen}$$



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT



Prof. Dr. Ing. Peter Pelz  
Sommersemester 2010  
Grundlagen der Turbo-  
maschinen und Fluidsysteme  
Vorlesung 11