## 3.2.1.1 Keimgehalt (2)



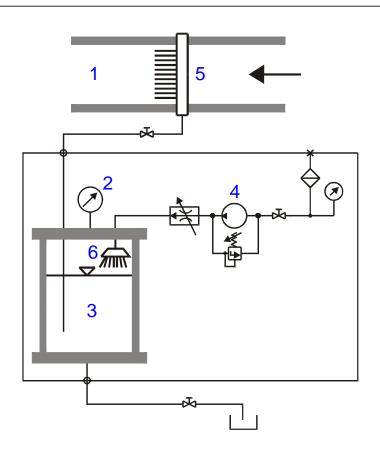
#### Keimgehalt abhängig von:

- Vorbehandlung des Fluids (d.h. Beruhigen, Filtern, Aufheizen, Unterdruck)
- Konzentration der gelösten Gase (→ Diffusionsvorgänge)
- Vorgeschichte

   (d.h. Geschwindigkeits- und Druckänderungen infolge der Anlagengestaltung)
- Referenzdruck p<sub>0</sub>
   (Keimgehalt ist abhängig vom Druckniveau)
- evtl. Keiminjektion

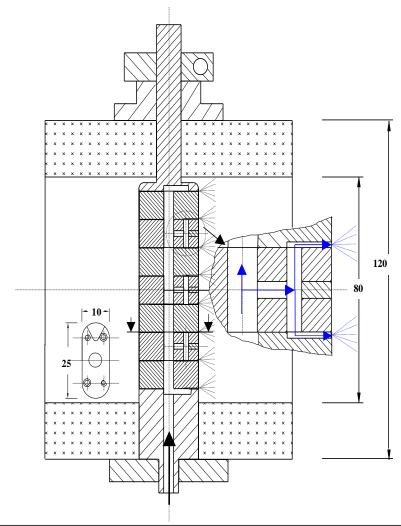
# 3.2.1.1 Keimgehalt (3) - Hilfssystem Keimgenerator





- 1 Messstrecke
- 3 Sättigungsbehälter
- 5 Segmente

- 2 Manometer
- 4 Hochdruckpumpe
- 6 Brausenkopf



## 3.2.1.1 Keimgehalt (4) – Meßverfahren



- Van-Slyke-Apparat
- mikroskopische Aufnahmen, Holographie
- Laser-Streulicht-Verfahren
- Venturi-Düse mit Center-Body
- in-situ-Düse
- akustisches Verfahren
- einfache Venturi- Düse, Wirbeldüse
- in-situ-Düse

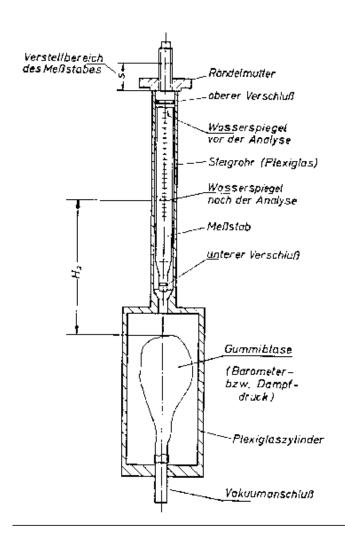
→ totales Gasvolumen

 $\rightarrow$  Keimspektrum N = N (R0) [1/cm3]

→ kritischer Druck

## 3.2.1.1 Keimgehalt (5) – Brandtscher Apprat



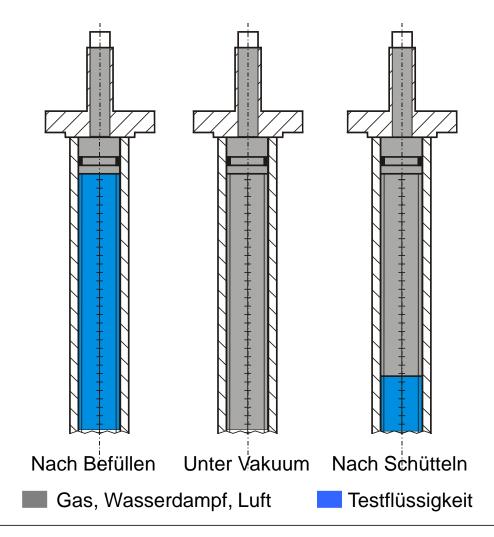


### Vorgehen:

- 1.) Vor Befüllen Gummiblase soweit aufblasen, dass sie die Gehäusewand gerade nicht berührt.
- Steigrohr füllen und mit Messstab verschließen, so dass sich keine Luft mehr im Steigrohr befindet und die Nullmarkierung mit dem Wasserspiegel abschließt.
- 3.) Füllgewicht bestimmen.
- 4.) Druckabsenkung in der Blase. Der frei werdende Raum wird von dem ausgeschiedenen Gas und Wasserdampf eingenommen.
- 5.) Belüftung der Blase.
- 6.) Sammeln des Gases im Steigrohr durch schütteln.
- 1 6 muss fünf bis sechs mal wiederholt werden

# 3.2.1.1 Keimgehalt (6) – Brandtscher Apparat





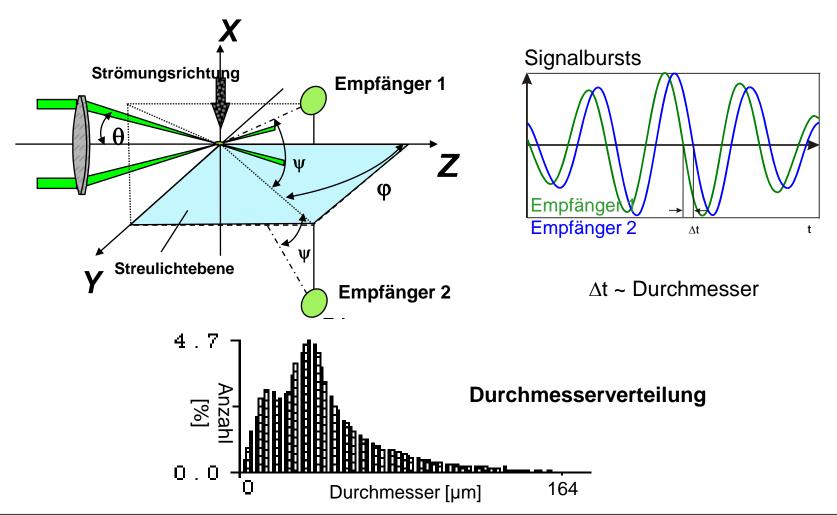
$$p = p_B - \rho_W \cdot g \cdot H_2$$

$$V_{G/B} = V_G \cdot \frac{p_B - \rho_W \cdot g \cdot H_2}{p_B}$$

$$c = \frac{V_G}{V_W} \cdot \left( 1 - \frac{\rho_W \cdot g \cdot H_2}{p_B} \right)$$

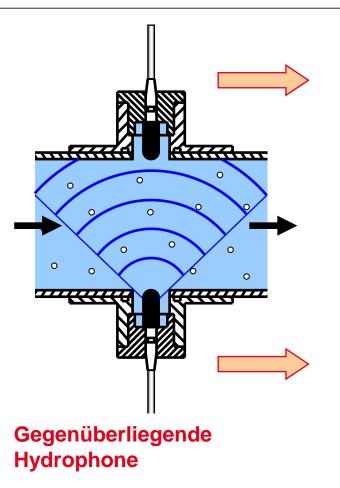
# 3.2.1.1 Keimgehalt (7) – Phasen-Doppler-Anemometer (PDA)

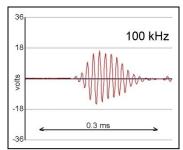




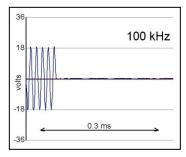
# 3.2.1.1 Keimgehalt (8) – Acoustic Bubble Spectrometer (ABS)



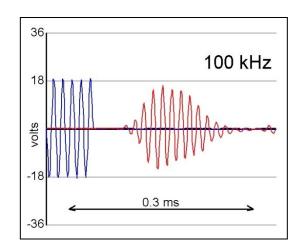




**Empfangenes Signal** 



**Emittiertes Signal** 



#### Vergleich

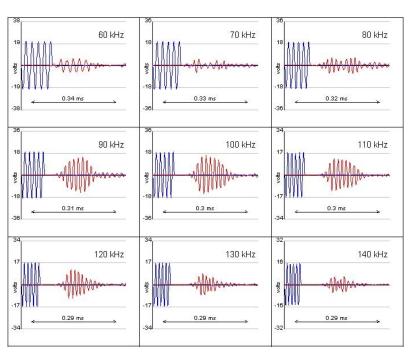
ergibt Schallübertragungsverhalten des Fluids

#### Keime

verändern das Übertragungsverhalten

# 3.2.1.1 Keimgehalt (9) – Acoustic Bubble Spectrometer (ABS)





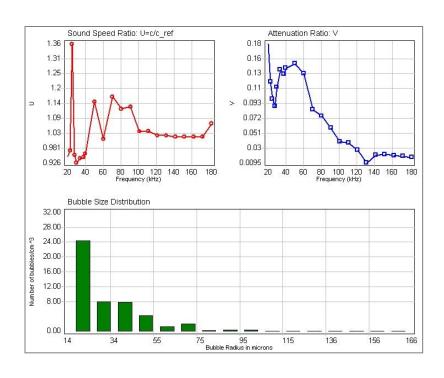
### **Auswertung**

Schallgeschwindigkeit und -dissipation für alle Frequenzen

=> Keimspektrum

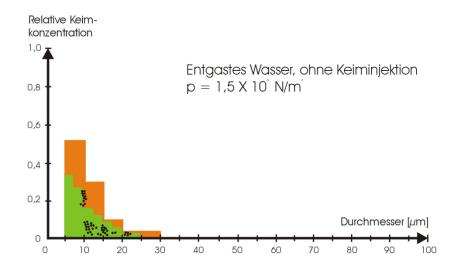
#### Messung

Übertragungsverhalten bei 22 Frequenzen (zw. 20 und 180 kHz)

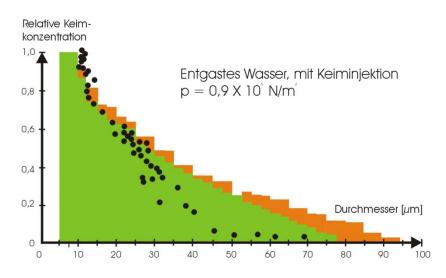


# 3.2.1.1 Keimgehalt (10) – Vergleich unterschiedlicher Messverfahren









# 3.2.1.1 Keimgehalt (11) – Vor- und Nachteile unterschiedlicher Messverfahren



### **Holography**

- Auflösung abhängig von Fremdlichteinfall und Körnigkeit der fotosensitiven Schicht
- hochgenau, jedoch keine in-situ Messung möglich.

#### **PDA**

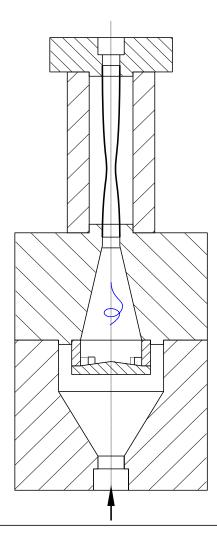
- Feststoffpartikel werden mit gemessen
- praktische Durchführung sehr schwierig (Einstellungen am Lasersystem)

### **Venturi-Düse mit Centerbody**

- besitzt nur einen gewissen Messbereich
- prinzipbedingte Schwierigkeiten (Blasendynamik, Wechselwirkung von Nachbarblasen, zeitliches Auflösungsvermögen)

## 3.2.1.1 Keimgehalt (12) – Wirbeldüse





### **Funktionsprinzip**

Überlagerung von

- Wirbelströmung
- Düsenströmung

liefert im engsten Querschnitt

 $p_{WK} = p_{WD} - K Q_{WD}^2$ 

p<sub>WK</sub> = Druck im Wirbelkern

p<sub>WD</sub> = Druck vor dem Eintritt in die Wirbeldüse

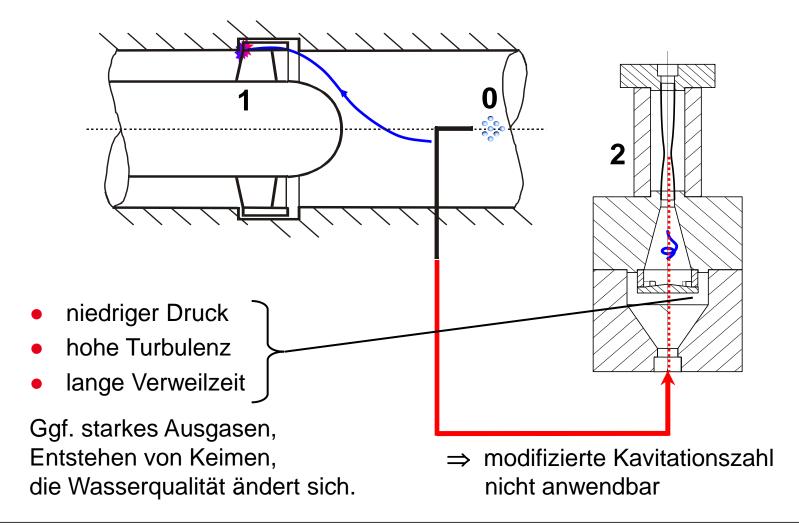
Q<sub>WD</sub>= Durchfluss durch die Wirbeldüse

K = Kalibrierfaktor

= f(Geometrie, Grenzschicht, Reibung)

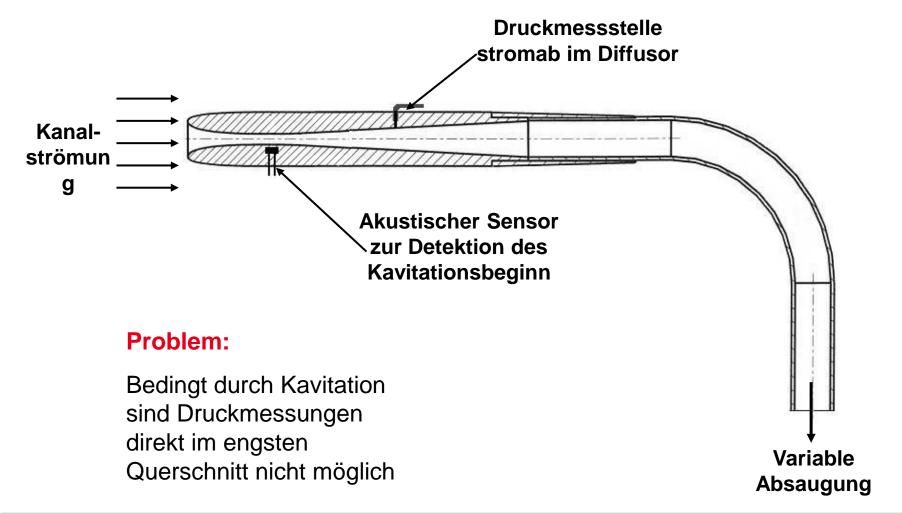
# 3.2.1.1 Keimgehalt (13) – Einsatz der Wirbelduse am Prüfstand und Ihre Nachteile





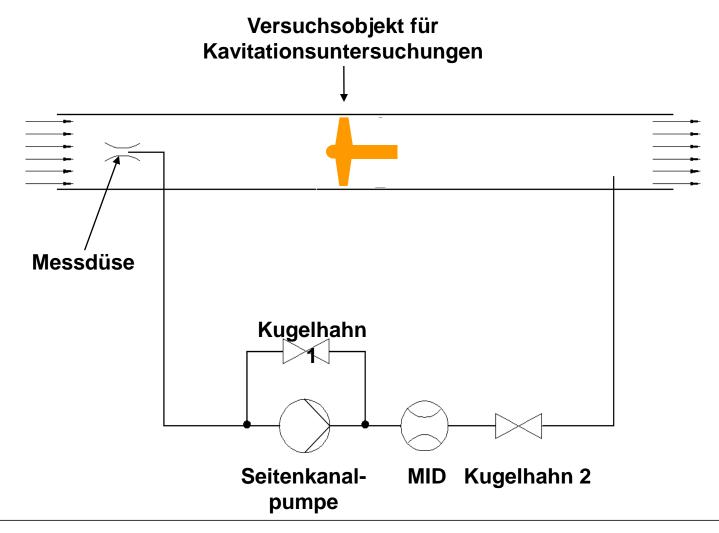
## 3.2.1.1 Keimgehalt (14) - Aufbau der in-situ-Düse





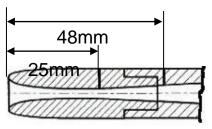
## 3.2.1.1 Keimgehalt (15) – Einsatz der in-situ-Düse am Prüfstand





# 3.2.1.1 Keimgehalt (16) – Durchflusscharakteristik der in-situ-Düse (Messung/Simulation)



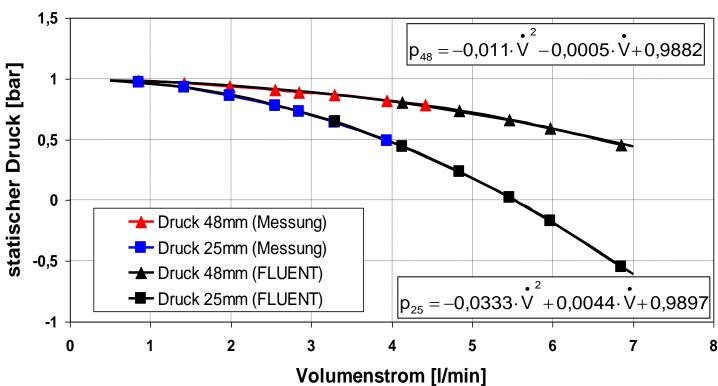


#### **Druckdifferenz (Düsencharakteristik):**

$$\Delta p = p_{48} - p_{25} = 0.0223 \cdot \mathring{V} - 0.0049 \cdot \mathring{V} - 0.0015$$

#### **Zugspannung:**

$$Zf = p_v - (p_{48} - \Delta p)$$



# 3.2.1.2 Zugfestigkeit (1)

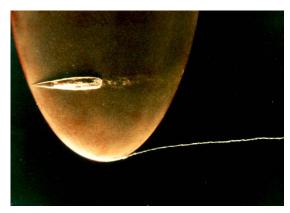


#### **Definition:**

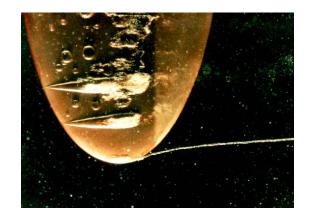
$$Z = p_v(\vartheta) - p_{WK} = p_v(\vartheta) - p_{WD} + K \cdot Q_{WD}^2$$
$$p_v(\vartheta) = Dampfdruck$$



Z > 0
"zugfestigkeitsbehaftet"



Z = 0
"zugfestigkeitsfrei"



Z < 0</li>negative Zugfestigkeit(Pseudokavitation)

$$c_0 = 9,50 \text{ m/s}; \ \sigma = 0,69$$

# 3.2.1.2 Zugfestigkeit (2)



### Berücksichtigung der Zugfestigkeit

Einführung der "modifizierten Kavitationskennzahl"

$$\sigma_{i}^{'} = \frac{p_{0} - p_{krit}}{\frac{\rho}{2} \cdot c_{0}^{2}} = \frac{p_{0} - (p_{v} - p_{ts})}{\frac{\rho}{2} \cdot c_{0}^{2}}$$

mit: 
$$p_{ts} = c \cdot Z$$

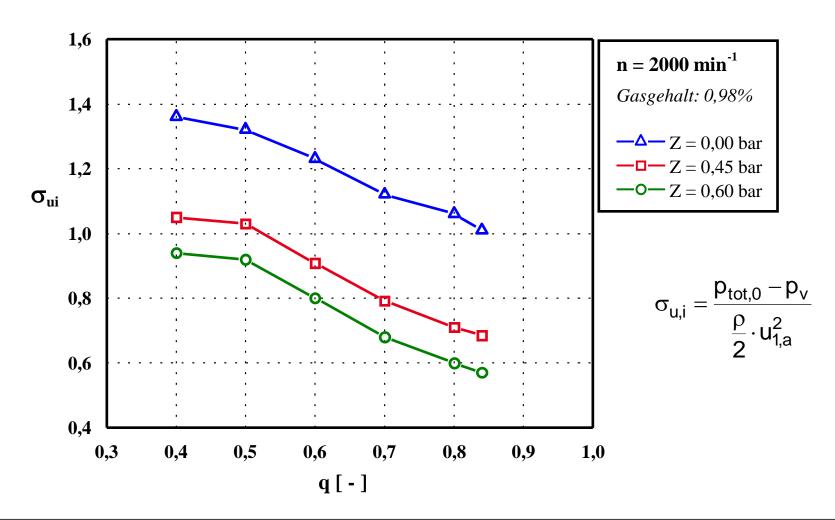
$$0.26 \le c \le 0.46$$

$$\sigma_{i}^{'} = \sigma_{i} + \Delta \sigma_{ts}$$

mit: 
$$\Delta \sigma_{ts} = \frac{\rho_{ts}}{\frac{\rho}{2} \cdot c_0^2}$$

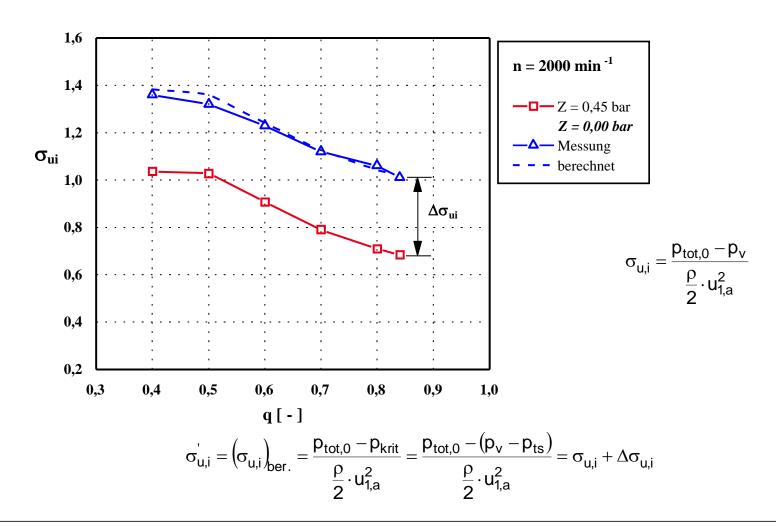
# 3.2.1.2 Zugfestigkeit (3)





# 3.2.1.2 Zugfestigkeit (4)





## 3.2.2 Art der Feststellung



Visuell: a.) optische Zugänglichkeit

b.) Empfindlichkeit: -  $R_{max} \ge R_{Gr,vis}$ 

 Ereignis-Häufigkeit (da ja stochastischer Vorgang)

Akustisch: a.) akustische Zugänglichkeit

b.) Empfindlichkeit: - Aufnahmeart und -ort

- Frequenzbereich

- Störgeräusche

-  $R_{max} \ge R_{Gr,ak}$ 

 Ereignis-Häufigkeit (da ja stochastischer Vorgang)

Bedingung für  $R_{max} \ge R_{Gr,x}$ :  $-p^* \le p_{krit}$ 

-  $\Delta t \geq \Delta t_{min} (p_v - p^*, R_{Gr})$